



Input : $E(R1-R2) = E_{sin}(\omega t)$
 Output : $E(S1-S3) = Tr \times E(R1-R2)\cos\theta$
 $E(S2-S4) = Tr \times E(R1-R2)\sin\theta$
 $Tr =$ Transformation ratio
 Inner diam. stator = 33.470 min.
 Outer diam. rotor = 32.725 max.

Positive counting direction : Rotor cw as viewed (X →)

Primary side :	R1-R2	R1-R2	R1-R2
Pole pairs :	1	1	1
Transformation ratio :	0.5 ±10%	0.5 ±10%	0.5 ±10%
Input voltage :	7 V rms	7 V rms	7 V rms
Input current :	typ. 47 mA	typ. 35 mA	typ. 30 mA
Input frequency :	5kHz	8 kHz	10 kHz
Phase shift :	8° ±3°	-3° ±3°	-8° ±3°
Max. null voltage :	30mV	30mV	30 mV
Zro [Ω] :	typ. 92 + j 120	typ. 110 + j 170	typ. 122 + j 203
Zrs [Ω] :	typ. 82 + j 100	typ. 95 + j 153	typ. 103 + j 185
Zso [Ω] :	typ. 154 + j 275	typ. 210 + j 387	typ. 245 + j 454
Zss [Ω] :	typ. 140 + j 240	typ. 178 + j 347	typ. 202 + j 415
DC resistance :			
Rotor :	56 Ω ±10% at 20°C		
Stator :	53 Ω ±10% at 20°C		
Accuracy :	±6' / 12' spread		
Operating temperature :	-55°C ... +155°C		
Max. permissible speed :	20.000 rpm		
Shock (11ms) :	<1000 m/sec ²		
Vibration (55-2000Hz) :	<500 m/sec ²		
Weight :	80g / 200g		
Rotor moment of inertia :	0.14*10E-4kgm ²		
High pot test voltage			
housing / winding :	500VAC/50Hz/3sec.		
winding / winding :	250VAC/50Hz/3sec.		
Rotor and stator completely impregnated			

Diese technische Unterlage ist unser Eigentum. Wir behalten uns alle Rechte vor. Vervielfältigung, Verwertung oder Mitteilung an Dritte ohne unsere vorherige Zustimmung verpflichtet zu Schadensersatz und kann strafrechtliche Folgen haben.

h)				Datum	Name
g)			Bearb.	27.05.08	Tamás
f)			Gepr.	27.05.08	Logé
e)			Norm		
d)			Kom.-N°:		
c)					
b)					
a)					
Zust.	Änderung	Datum	Name	Datei: 1052452	

Resolver
RE-21-1-B76



Zeichnungs-N°: RE-21-1-B76
 EDV-N°: 5930083

Maßstab
1:1
 O-Format
A4