

常问问题 • 03 月/2016

# BOP20 调试 DCM

DCM, 调试

http://support.automation.siemens.com/CN/view/zh/109737896

Unrestricted

# 目录

BOP20.		3
1.1	BOP20 简介	3
1.2	BOP20 常用操作	3
1.2.1	选择驱动对象	3
1.2.2	查看参数	3
1.2.3	修改参数	4
1.2.4	设置参数互联	5
1.2.5	保存修改到 ROM 区	5
调试		6
2.1	前提条件	6
2.2	调试步骤	6
2.2.1	参数设置	6
2.2.2	优化调试	8
	BOP20. 1.1 1.2 1.2.1 1.2.2 1.2.3 1.2.4 1.2.5 <b>调试</b> 2.1 2.2 2.2.1 2.2.2	BOP20 1.1 BOP20 简介

# 1 BOP20

## **1.1 BOP20** 简介

SINAMICS DCM 标配有 BOP20,使用 BOP20 可以方便快捷的完成 DCM 装置的基本调试,BOP20 只能调试左侧 CUD。

#### BOP20 可以实现以下功能:

- 显示和修改参数
- 控制设备的启动和停止
- 故障诊断



图 1-1 SINAMICS DCM 基本操作面板 BOP20

## **1.2 BOP20** 常用操作

- 1.2.1 选择驱动对象
- 步骤:例如选择驱动对象"01"
  - ▶ 同时按"FN键"+"向上键",此时 BOP20 左上角数字开始闪烁
  - ▶ 按"向上键"或"向下键"将数值调节为"01"
  - ▶ 按" P键"确认

说明: 在基本配置的 DCM 中, 控制单元 CU 的驱动对象号为"01", 功率部件 DC\_CTRL 的驱动对象号为"02"

#### 1.2.2 查看参数

#### 步骤: 例如查看 p0003 参数

▶ 查看参数手册,确认 p0003 参数属于 CU (驱动对象"01"):

Copyright © Siemens AG Copyright year All rights reserved

yright © Siemens	3 Copyright year	I rights reserved
Copyr	AG 0	All

p0003	BOP 存取权限级别 / B	OP 存取级别		
CU_DC_S, CU_DC_R_S, CU_DC, CU_DC_R	可更改: C1, U, T 数据类型: Integer16 P组 - 不适用于发动机型号: -	更改	已计算: - 动态索引 : - 单元组: - 规范化: -	存取权限级别: 1 功能图: - 单元选择: - 专家列表: 1
属于 CU	最小 1	条件	最大 4	出厂设置 1

图 1-1 p0003 参数说明

- ▶ 按前述操作步骤,选择驱动对象"01"
- ▶ 按"向上键"或"向下键"将参数号调节到 p0003
- ▶ 按"P键"确认即可查看 p0003 当前值,出厂设置值为1

#### 1.2.3 修改参数

#### 步骤: 例如修改 p0003=3

- ▶ 按前述操作步骤查看 p0003 参数值
- ▶ 按"FN键",面板上显示的数值开始闪烁
- ▶ 按"向上键"或"向下键"将数值调节到3
- ▶ 按" P键"确认

#### 步骤:例如修改参考转速 p2000=3120rpm

▶ 查看参数手册,确认 p2000 参数所属的驱动对象、修改权限等信息:

p2000	参考转速 / 参考转速		
DC_CTRL_S,	可更改: T 可更改条件, P10=0	已计算: CALC_MOD_ALL	存取权限级别: 2 P0003=2
DC_CTRL_R_S, DC_CTRL, DC_CTRL_R	数据类型: FloatingPoint32	动态索引 : -	<b>功能图:</b> 3113, 9566, 9568, 9572
驱动对象=02	P组 通讯	单元组: -	单元选择: -
	不适用于发动机型号: -	规范化: -	专家列表: 1
	最小	最大	出厂设置
	6.00 [rpm]	210000.00 [rpm]	210000.00 [rpm]
说明:	设置参考转速。		
	也就是说, 参考值相当于 100 % 或 4000 he	x (字)或 4000 0000 hex (双字)。	
相关性:	参见: p2001, p2002, p2003, r2004		

#### 图 1-2 p2000 参数说明

- ▶ 按前述操作步骤,先设置 p0003=2、p0010=0
- ▶ 按前述操作步骤,查看 p2000 参数值,显示为出厂设置"210000"。面板屏幕的右上角显示为"R2",指示屏幕右边还有2位数没有显示出来,内容为"210000.00"的两位小数".00"。可以同时按"P键"+"向下键"将其显示出来
- ▶ 按"FN键",面板显示为"0000.00",屏幕的右上角会显示"L3", 指示屏幕左边还有3位数没有显示出来,内容为"210000.00"的高位 数"210"。可通过按"FN键"来移动闪烁位,将高位数显示出来。当 前数值的最右位开始闪烁
- ▶ 按"向上键"或"向下键"来调节数值,按"FN键"来调节数值的闪烁 位,再按"向上键"或"向下键"来调节数值。重复此操作数次,直至 将数值修改为"003120.00"
- ▶ 按" P键"确认修改

**注意**,不要将参数设置成了"**213120.00**"。数值高位的两位数要修改为零,否则会因参数超出最大范围而修改不成功,且设置的参数值也不正确。

#### 1.2.4 设置参数互联

#### 步骤:例如设置驱动对象"01"中的故障复位,参数互联 p2103=r53010.08

▶ 查看参数手册,确认 P2103、 R53010 参数的相关信息

p2103	BI: 1. 应答故障 / 1. 应答		
CU_DC_S, CU_DC_R_S,	可更改: U, T	已计算: -	存取权限级别: 3
CU_DC, CU_DC_R,	数据类型: Unsigned32 / Binary	动态索引 : -	功能图: -
TM31, TM15D1_D0, TM150	P组 信息	单元组: -	单元选择: -
	不适用于发动机型号: -	规范化: -	专家列表: 1
	最小	最大	出厂设置
	-	-	0
说明:	设置应答故障的第一个信号源。		
注意:	该参数可能受 p0922 或 p2079 保护,无法作	修改。	
注释:	故障由 0/1 上升沿应答。		
r53010. 0 15	CO/BO: CU 数字量输入的状态 / CU	D DI 状态	
DC_CTRL	可更改: -	已计算: -	存取权限级别: 2
	数据类型: Unsigned16	动态索引: -	功能图: 2050, 2060, 2065, 2580
	P组 -	单元组: -	单元选择: -
	不适用于发动机型号: -	规范化: -	专家列表: 1
	最小	最大	出厂设置

#### 图 1-3 p2103、r53010 参数说明

- ▶ 按前述操作,选择驱动对象"01",查看 P2103 参数值,面板显示为 "00000.0"
- ▶ 按"FN键",屏幕右上角的"00"开始闪烁,这两位数表示要连接的参数所属的驱动对象号。由于要互联的参数 r53010 属于驱动对象"02",因此按"向上键"将右上角数值调节为"02"
- ▶ 按"FN键","0000.00"的最右位开始闪烁,按"向上键"或"向下键"调节数值;再按"FN键"调节数值的闪烁位,按"向上键"或"向下键"来调节数值。重复以上操作数次,直至将数值修改为 "53010.08"。在此操作过程中,屏幕右上角也会有"R1"、"L1" 之类的提示信息,指示当前显示内容的右侧或左侧还有未显示的内容, 可通过按"FN键"来移动闪烁位,将其显示出来,与前述内容类似。
- ▶ 按" P键"确认。

注意,不要将互联的参数设置成了"R53010.80"。

#### 1.2.5 保存修改到 ROM 区

当参数有改动时,面板上会有提示信息"S"。如果需要将改动保存到装置的 ROM 区,可以按如下操作:

▶ 长按" P 键"直到屏幕开始闪烁,设备开始保存参数。当屏幕不再闪烁, 没有" S"标志后,表示保存操作完成。

# 2 调试

## 2.1 前提条件

▶ 设备已安装完毕、可以上电,电机可以转动。

▶ DCM 不上电的状态下,短接 X177 端子 9、12、13,然后给 DCM 上电

#### 2.2 调试步骤

#### 2.2.1 参数设置

#### 恢复出厂设置:

选择驱动对象" 01"

设置 p9=30

p976=1,按"P键"确认

如果要彻底删除用户数据,可设置

p9=30

p976=200,按"P键"确认

参数设置完成后装置会重新启动,重启完成后 BOP20 显示"O 8.0"

#### 设置参数权限:

选择驱动对象"01" 设置 p0003=3 选择驱动对象"02" 设置 p0010=0

#### 输入电机参数:

选择驱动对象" 02"

设置 p50100=电机电枢额定电流

p50101=电机额定电枢电压

p50102=电机励磁额定电流

#### 设置转速实际值检测方式:

p50083=1 对应测速机反馈,需要设置测速机相关参数,如 p50741,具体内容 请参考参数手册功能图 2075 p50083=2 对应编码器反馈,需要设置编码器相关参数,包括 p400、p404、 p405、p408 p50083=3 对应 EMF 反馈 p50083=4 对应自由设定的速度反馈,需要设置 p50609 p50083=5 对应 SMC30 上传输过来的速度实际值 r3770

Copyright © Siemens AG Copyright year All rights reserved Copyright © Siemens AG Copyright year All rights reserved 首次调试,推荐先设置 p50083=3。如果要采用编码器或测速发电机做速度检测,可以待电机转动,确认测速信号正确后,再修改 p50083,将对应的测速信号接入速度反馈通道。

p2000=电机的最高转速

#### 设置励磁方式:

p50082=0 不使用 6RA80 励磁

p50082=1 励磁电流建立与电枢回路接触器状态同步

p50082=2,出厂设置值。当装置进入>=O7.0状态,并经过 p50258 设置的延时 后,励磁电流自动从额定电流切换到 p50257 中设置的静态励磁电流。

p50082=3, 始终通入励磁电流。

p50081=0 不弱磁

p50081=1 弱磁使能,当电机超过额定转速运行时,装置会自动减小励磁电流,使电机的反电势 EMF 维持在固定值 p50101-p50100\*p50110

注意, p50083=3, 采用 EMF 反馈方式时, 不能弱磁。

首次调试,推荐先保持工厂设置值 p50081=0、p50082=2,待电机调试完成后, 根据要求进行修改。

#### 设定 DCM 相关参数:

p50078[0]=电枢回路进线电压(1U1 1V1 1W1) p50078[1]=励磁回路进线电压(3U1 3W1) p50076[0]=电机电枢额定电流/装置电枢额定电流,当数值>50%时,可以不设置 p50076[1]=电机励磁额定电流/装置励磁额定电流,当数值>50%时,可以不设置

#### 设置基本的工艺功能: (初始调试不建议调节下列参数)

电流限幅:

p50171 MI 方向上的限幅,工厂设置为 100% p50172 MII 方向上的限幅,工厂设置为-100%

转矩限幅:

p50180 MI 方向上的限幅,工厂设置为 300%

**p50181 MII** 方向上的限幅,工厂设置为-300% 斜坡时间:

p50303 速度给定绝对值从 0 到 100%的上升时间 p50304 速度给定绝对值从 100%到 0 的下降时间

p50305 起始圆弧时间

p50306 终止圆弧时间

#### DCM 快速调试:

设置 p0010=1 p3900=3 Copyright © Siemens AG Copyright year All rights reserved 按"P键"确认。快速调试会根据之前输入的参数来计算电机参数(绕组的阻抗 值)、控制器的 PI 参数等。快速调试完成后,p3900 和 p10 会复位为 0。

#### 设置 BOP20 面板参数:

#### 设置 p840=r19.0

- ▶ 按"向上键"或"向下键"将参数号调整到 p840,按" P 键",面板显示" in0000",表示当前对应 p840[0]参数,按" P 键",面板显示出厂设置值" 00001.0"
- ▶ 按"FN键",屏幕右上角的"00"开始闪烁,这两位数表示要连接的参数所属的驱动对象号。由于要互联的参数 r19.0 属于驱动对象"01",因此按"向上键"将右上角数值调节为"01"
- ▶ 按"FN键","0001.00"的最右位开始闪烁,按"向上键"或"向下键"调节数值;再按"FN键"调节数值的闪烁位,按"向上键"或"向下键"来调节数值。重复以上操作数次,直至将数值修改为
  "00019.00"。在此操作过程中,屏幕右上角会有"R1"、"L1"之类的提示信息,指示当前显示内容的右侧或左侧还有未显示的内容,可通过按"FN键"来移动闪烁位,将其显示出来,与前述内容类似。
- ▶ 按" P键"确认。
- ▶ 设置完成后可通过" P键"来查看参数,确认是否设置正确。正确设置 后的显示为" 00019.0"

优化调试过程中,使用 BOP20 上的"1键"和"0键"来控制装置的启停。

#### 2.2.2 优化调试

#### 励磁电流环优化:

- ▶ 设置 p50051=24,按面板上的"1键",优化开始。优化完成后, p50051 会恢复为0,
- ▶ 按面板上的"0键"复位 p840, 面板 r0002 显示 O7.1

#### 电枢电流环优化:

- ▶ 设置 p50051=25,按面板上的"1键",优化开始。优化完成后, p50051 会恢复为0,
- ▶ 按面板上的"0键"复位 p840, 面板 r0002 显示 O7.1

注意,此过程电机需要保持静止。某些电机由于有剩磁作用,可能会旋转,甚至 会报 F60038 故障。对于这种情况,需要锁住电机。

#### 速度环优化:

- ▶ 设置 p50051=26,按面板上的"1键",优化开始。优化完成后, p50051 会恢复为0,
- ▶ 按面板上的"0键"复位 p840, 面板 r0002 显示 O7.1

#### 弱磁优化(如果不需要弱磁运行,可不做此优化):

- ▶ 设置 p50051=27,按面板上的"1键",优化开始。优化完成后, p50051 会恢复为0,
- ▶ 按面板上的"0键"复位 p840, 面板 r0002 显示 O7.1
- 注意,当 p50083=3,采用 EMF 作为速度反馈时,不能做弱磁优化。

以下的两步调试根据实际情况选择是否需要优化 ,初始调试不建议执行。注意,这两步优化 需要带负载进行。

#### 记录摩擦特性曲线:

- ▶ p50051=28,按面板上的"1键",优化开始。优化完成后,p50051会恢复为0
- ▶ 按面板上的 0 键复位 p840, 面板 r0002 显示 O7.1

#### 驱动易振动机械装置时,转速控制优化:

- ▶ p50051=29,按面板上的"1键",优化开始。优化完成后,p50051会恢复为0,
- ▶ 按面板上的"0键"复位 p840, 面板 r0002 显示 O7.1

#### 保存参数:

▶ 长按" P键"至屏幕开始闪烁。

至此,使用 BOP20 调试 DCM 的基本过程完成。如果需要完成更复杂的操作,可参考 DCM 调试说明书。

#### 使用 BOP20 转电机:

使用电动电位计作为速度给定,通过 BOP20 来转电机。

➢ 设置 p50433=r52240

p50673=r19.0013

#### p50674=r19.0014

- ▶ 按"1键"启动 DCM,再按"上升键"或"下降键",可以实现电机的 正反转运行。
- ▶ 按"0键"停止