

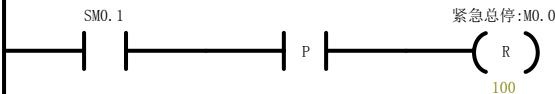
块: 主程序  
 作者:  
 创建时间: 2013.10.14 19:30:13  
 修改时间: 2017.11.11 12:22:28

符号	变量类型	数据类型	注释
TEMP			

## 程序注释

## 网络 1

上电启动复位



符号	地址	注释
紧急总停	M0. 0	机械式紧急停车动作

## 网络 2

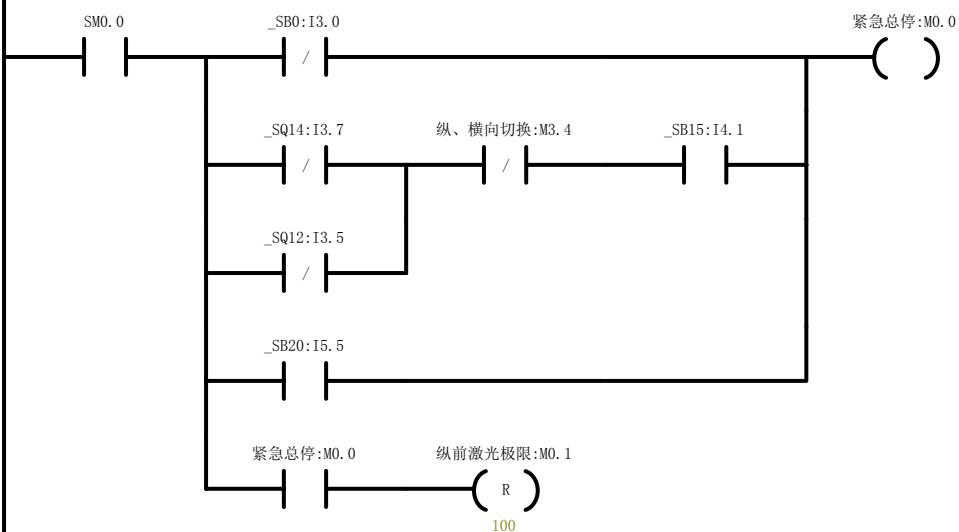
手柄制动



符号	地址	注释
_SB14	I0. 6	手柄制动
紧急制动	M3. 5	紧急制动

## 网络 3

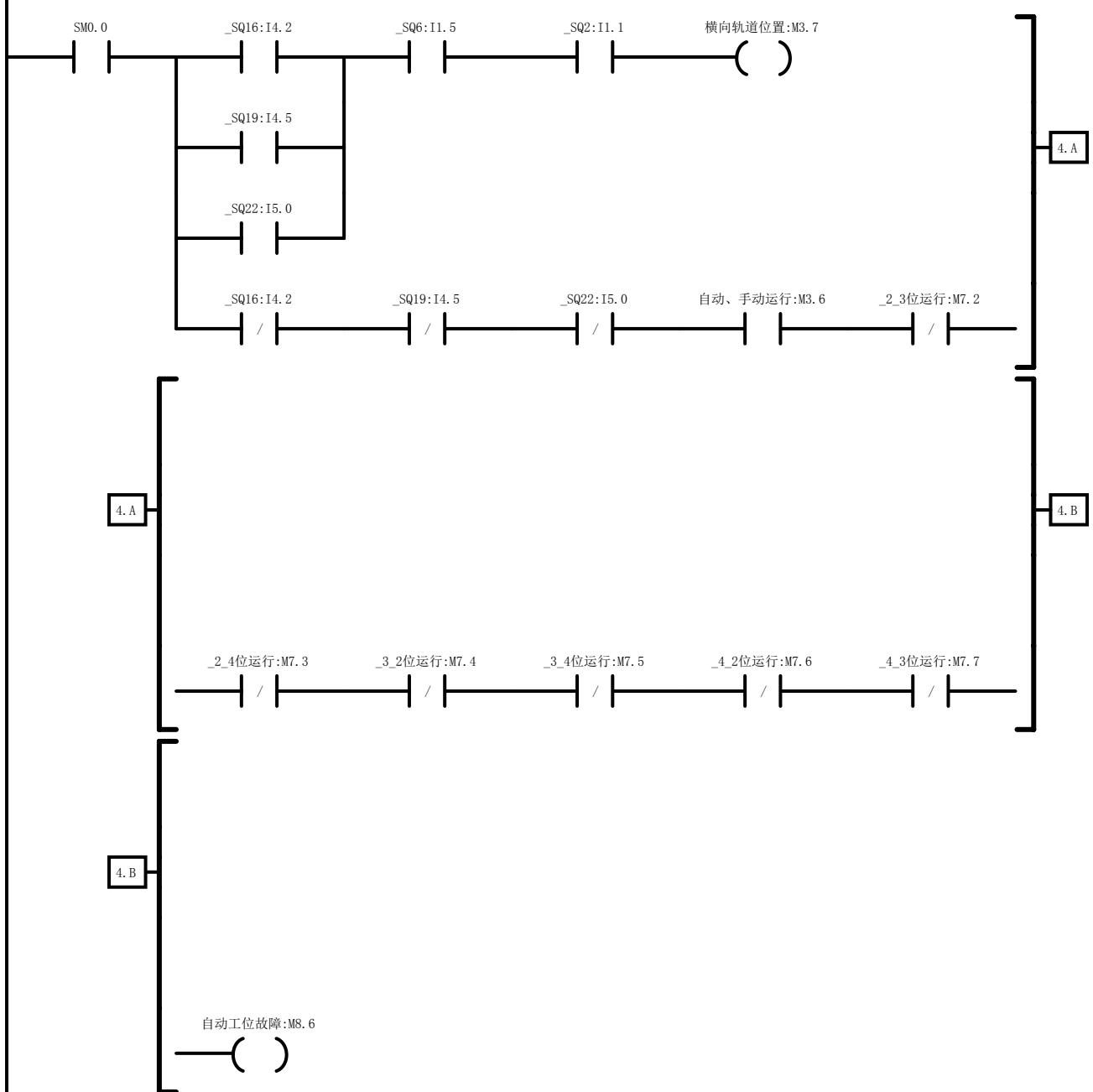
急停回路



符号	地址	注释
_SB0	I3.0	紧急停车
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SB20	I5.5	2\3\4号位急停按钮
_SQ12	I3.5	横前急停1 (激光扫描)
_SQ14	I3.7	横后急停1 (激光扫描)
紧急总停	M0.0	机械式紧急停车动作
纵、横向切换	M3.4	纵、横向切换
纵前激光极限	M0.1	纵前极限1

## 网络 4

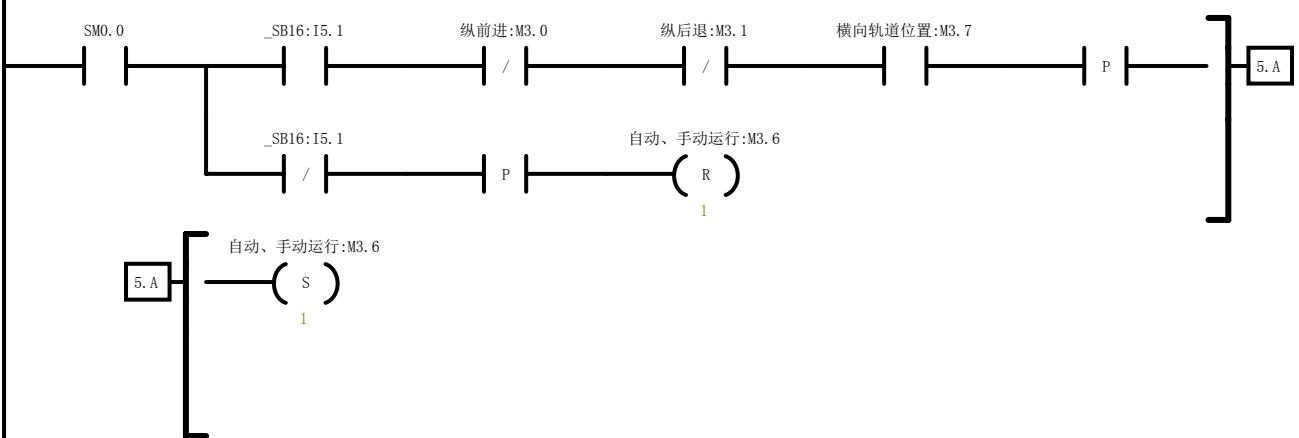
允许纵向/横向切换的位置



符号	地址	注释
_2_3位运行	M7.2	2号位至3号位
_2_4位运行	M7.3	2号位至4号位
_3_2位运行	M7.4	3号位至2号位
_3_4位运行	M7.5	3号位至4号位
_4_2位运行	M7.6	4号位至2号位
_4_3位运行	M7.7	4号位至3号位
_SQ16	I4.2	2号停止位
_SQ19	I4.5	3号停止位
_SQ2	I1.1	横向位传感器
_SQ22	I5.0	4号停止位
_SQ6	I1.5	纵向脱位传感器
横向轨道位置	M3.7	横向轨道上
自动、手动运行	M3.6	自动/手动运行切换
自动工位故障	M8.6	

## 网络 5

自动工位运行控制



## 符号

\_SB16

## 地址

I5.1

## 注释

自动模式、手动模式

横向轨道位置

## 地址

M3.7

## 注释

横向轨道上

自动、手动运行

## 地址

M3.6

## 注释

自动/手动运行切换

纵后退

## 地址

M3.1

## 注释

纵向后退

纵前进

## 地址

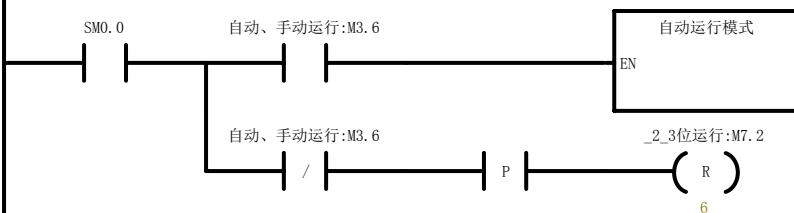
M3.0

## 注释

纵向前进

## 网络 6

自动运行模式



## 符号

\_2\_3位运行

## 地址

M7.2

## 注释

2号位至3号位

自动、手动运行

## 地址

M3.6

## 注释

自动/手动运行切换



\_2\_3位运行:M7.2

6

( R )

P

/

自动、手动运行:M3.6

EN

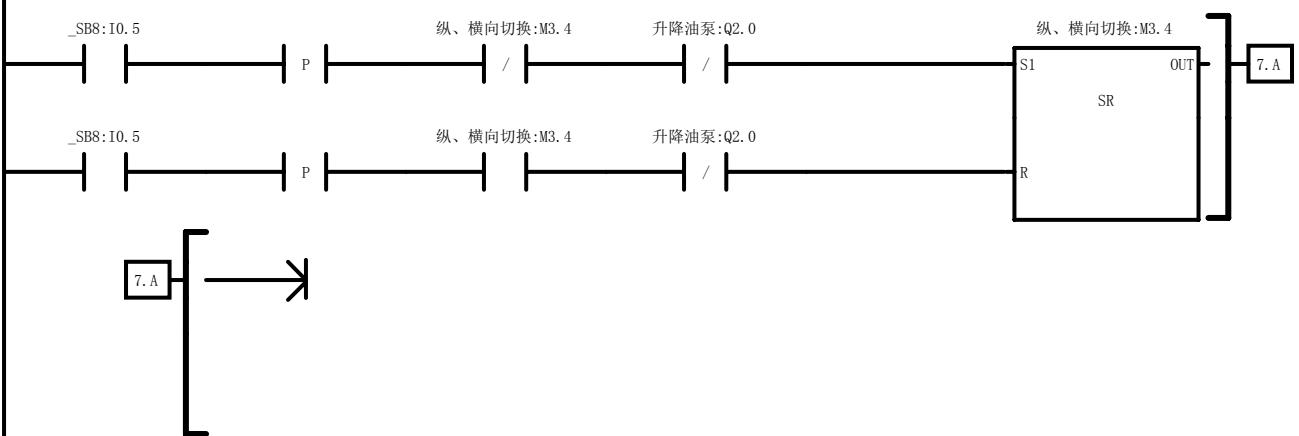
自动、手动运行:M3.6

P

/

**网络 7 网络标题**

纵向/横向位置确认



## 符号

\_SB8  
升降油泵  
纵、横向切换

## 地址

I0.5  
Q2.0  
M3.4

## 注释

纵/横向位置确认  
油泵2启动  
纵、横向切换

**网络 8**

纵向模式启动



## 符号

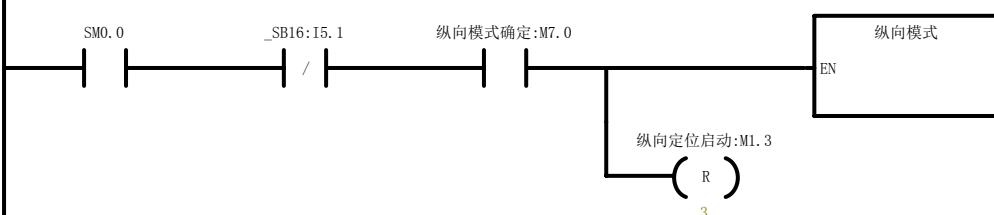
\_SB16  
紧急总停  
维修模式启动  
纵、横向切换  
纵向模式确定

## 地址

I5.1  
M0.0  
M2.0  
M3.4  
M7.0

## 注释

自动模式、手动模式  
机械式紧急停车动作  
维修模式转换开关  
纵、横向切换  
纵向模式确定

**网络 9**

## 符号

\_SB16  
纵向定位启动  
纵向模式确定

## 地址

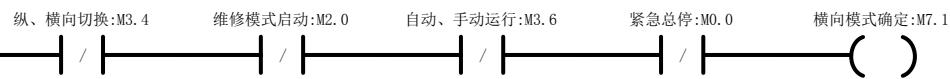
I5.1  
M1.3  
M7.0

## 注释

自动模式、手动模式  
纵向定位  
纵向模式确定

**网络 10**

横向模式启动



## 符号

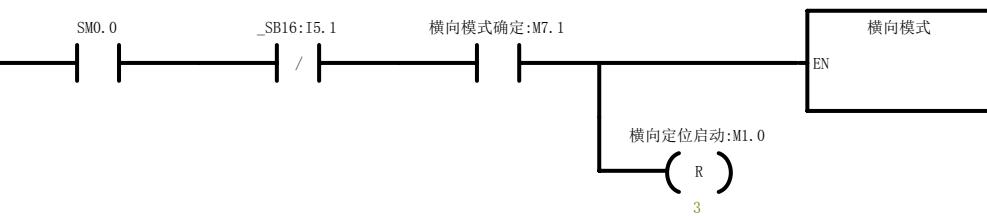
横向模式确定  
紧急总停  
维修模式启动  
自动、手动运行  
纵、横向切换

## 地址

M7.1  
M0.0  
M2.0  
M3.6  
M3.4

## 注释

横向模式确定  
机械式紧急停车动作  
维修模式转换开关  
自动/手动运行切换  
纵、横向切换

**网络 11**

## 符号

\_SB16  
横向定位启动  
横向模式确定

## 地址

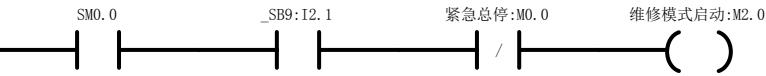
I5.1  
M1.0  
M7.1

## 注释

自动模式、手动模式  
横向定位  
横向模式确定

**网络 12**

维修模式工作状态



## 符号

\_SB9  
紧急总停  
维修模式启动

## 地址

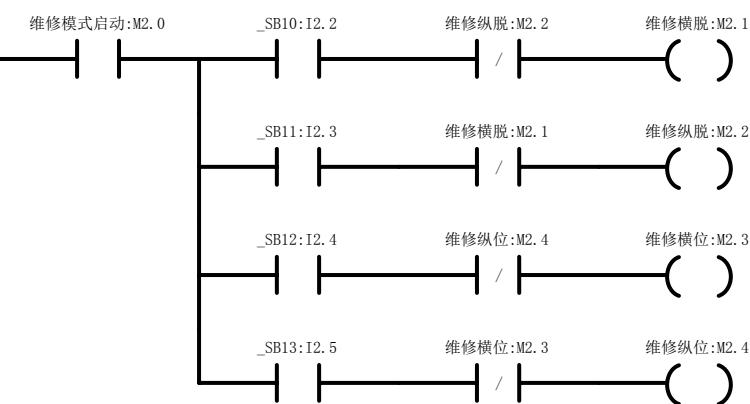
I2.1  
M0.0  
M2.0

## 注释

维修模式转换开关  
机械式紧急停车动作  
维修模式转换开关

**网络 13**

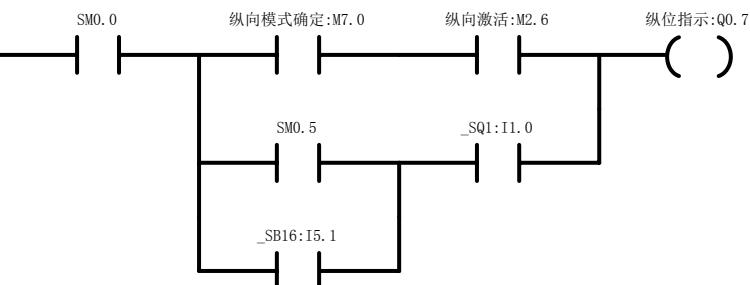
维修模式点动控制



符号	地址	注释
_SB10	I2.2	横向脱位按钮
_SB11	I2.3	纵向脱位按钮
_SB12	I2.4	横向位按钮
_SB13	I2.5	纵向位按钮
维修横脱	M2.1	维修模式横脱
维修横位	M2.3	维修模式横位
维修模式启动	M2.0	维修模式转换开关
维修纵脱	M2.2	维修模式纵脱
维修纵位	M2.4	维修模式纵位

**网络 14**

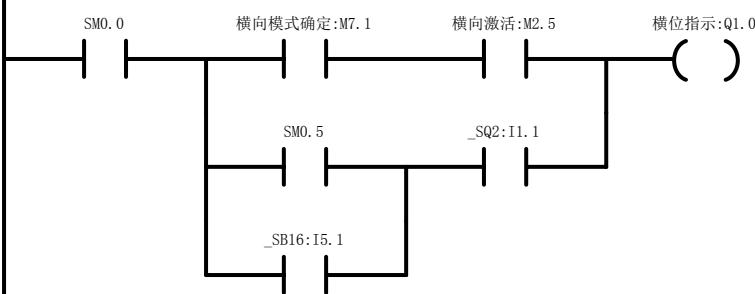
指示1:纵位指示



符号	地址	注释
_SB16	I5.1	自动模式、手动模式
_SQ1	I1.0	纵向位传感器
纵位指示	Q0.7	纵位指示灯
纵向激活	M2.6	纵向激活
纵向模式确定	M7.0	纵向模式确定

**网络 15**

指示2:横向指示



## 符号

\_SB16

## 地址

I5.1

## 注释

自动模式、手动模式

\_SQ2

## 地址

I1.1

## 注释

横向位传感器

横向指示

## 地址

Q1.0

## 注释

横向指示灯

横向激活

## 地址

M2.5

## 注释

横向激活

横向模式确定

## 地址

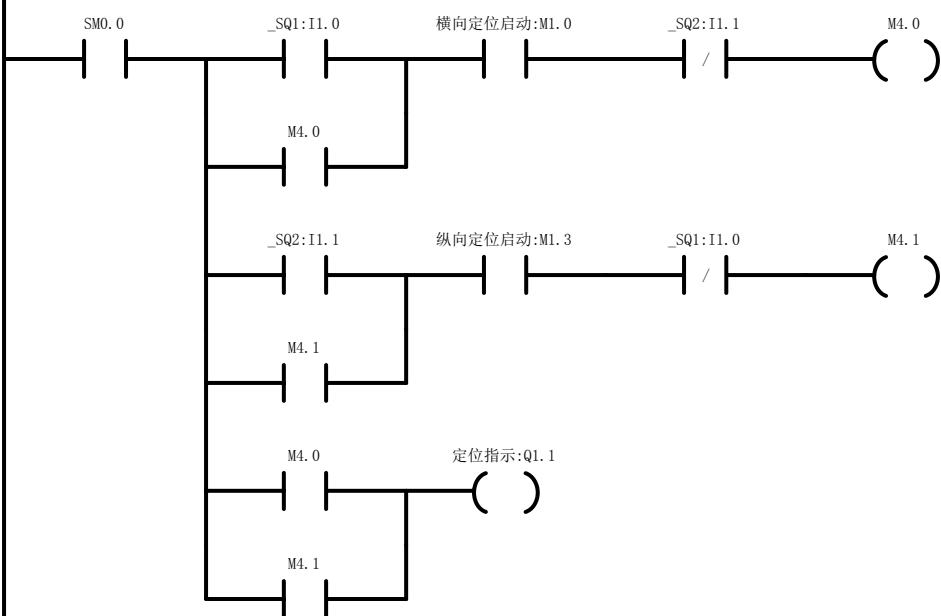
M7.1

## 注释

横向模式确定

**网络 16**

指示3:定位指示



## 符号

\_SQ1

## 地址

I1.0

## 注释

纵向位传感器

\_SQ2

## 地址

I1.1

## 注释

横向位传感器

定位指示

## 地址

Q1.1

## 注释

定位指示灯

横向定位启动

## 地址

M1.0

## 注释

横向定位

纵向定位启动

## 地址

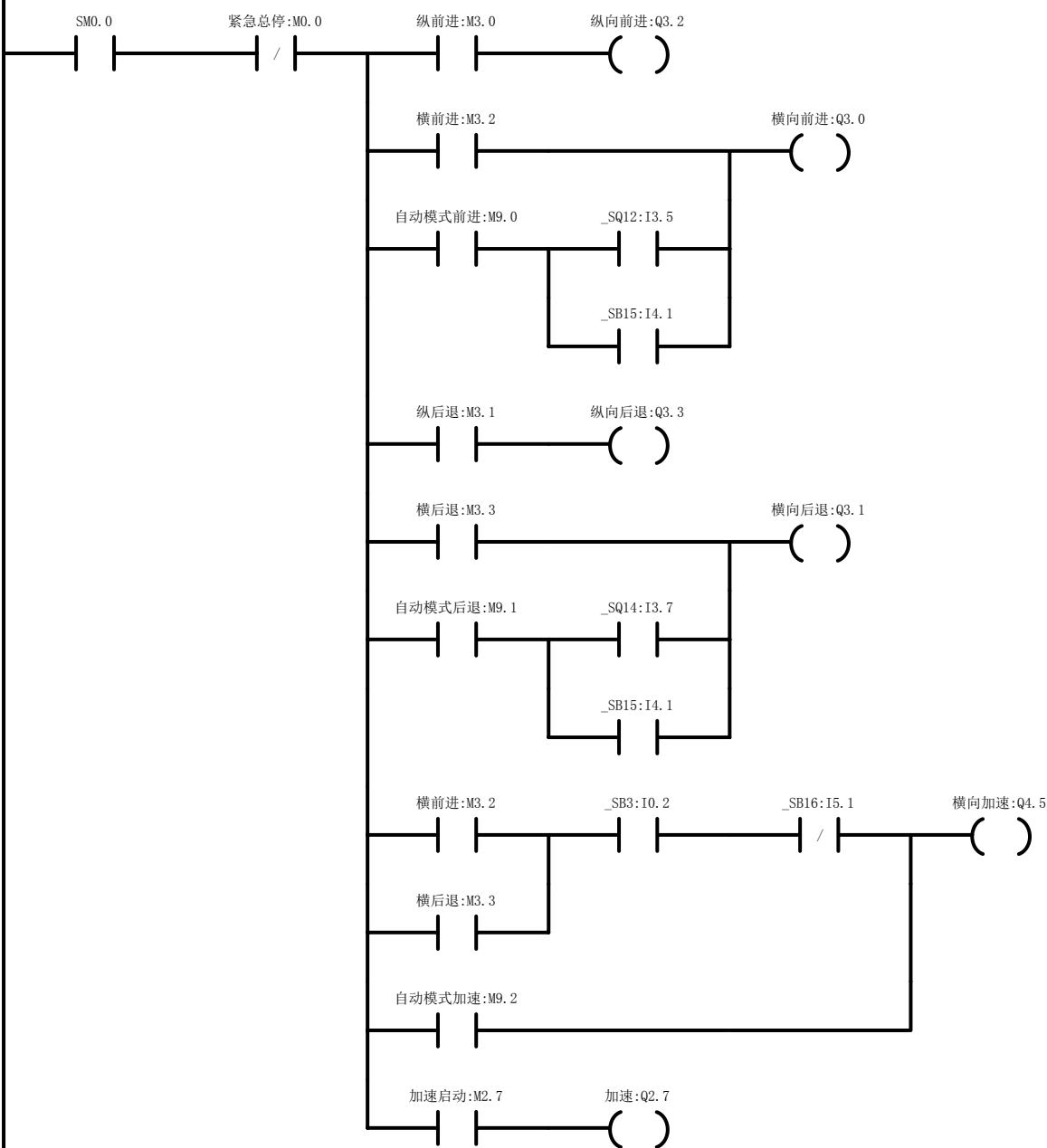
M1.3

## 注释

纵向定位

## 网络 17

小车纵横位前进/后退

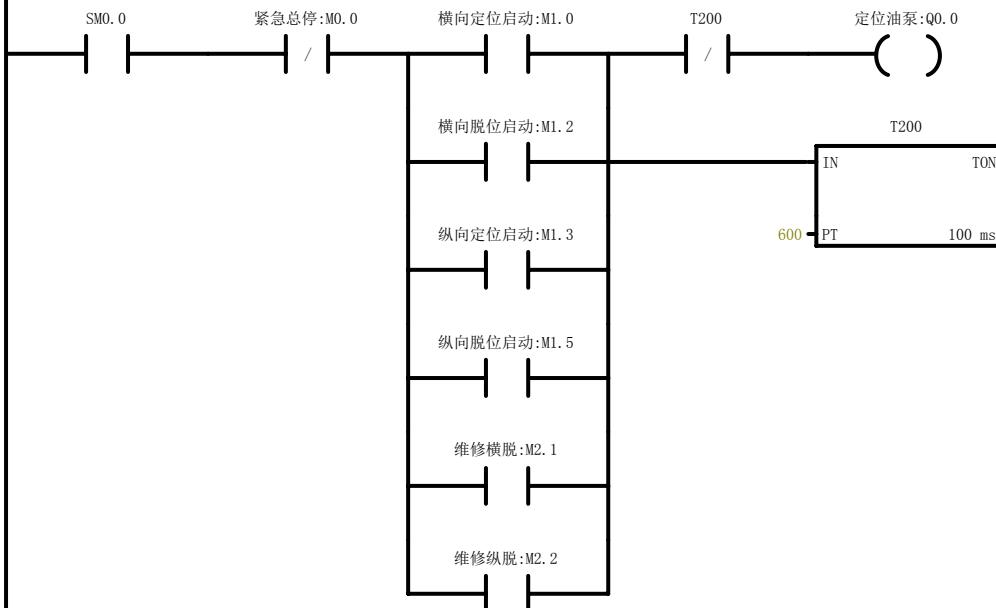


符号	地址	注释
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SB16	I5.1	自动模式、手动模式
_SB3	I0.2	加速按钮
_SQ12	I3.5	横前急停1 (激光扫描)
_SQ14	I3.7	横后急停1 (激光扫描)
横后退	M3.3	横向后退
横前进	M3.2	横向前进
横向后退	Q3.1	小车横向后退
横向加速	Q4.5	手动横向加速
横向前进	Q3.0	小车横向前进
加速	Q2.7	小车加速运行
加速启动	M2.7	加速启动
紧急总停	M0.0	机械式紧急停车动作
自动模式后退	M9.1	
自动模式加速	M9.2	
自动模式前进	M9.0	

纵后退	M3.1	纵向后退
纵前进	M3.0	纵向前进
纵向后退	Q3.3	小车纵向后退
纵向前进	Q3.2	小车纵向前进

**网络 18**

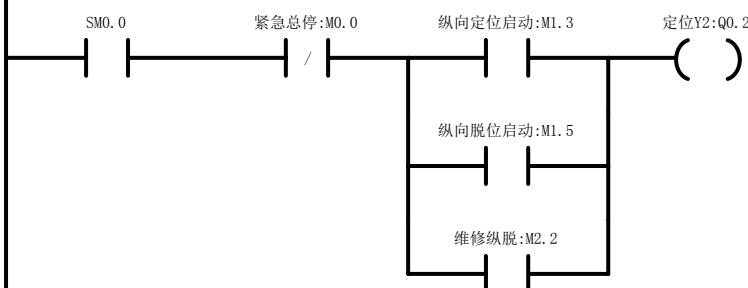
油泵1工作



符号	地址	注释
定位油泵	Q0.0	油泵1启动
横向定位启动	M1.0	横向定位
横向脱位启动	M1.2	横向脱位
紧急总停	M0.0	机械式紧急停车动作
维修横脱	M2.1	维修模式横脱
维修纵脱	M2.2	维修模式纵脱
纵向定位启动	M1.3	纵向定位
纵向脱位启动	M1.5	纵向脱位

**网络 19**

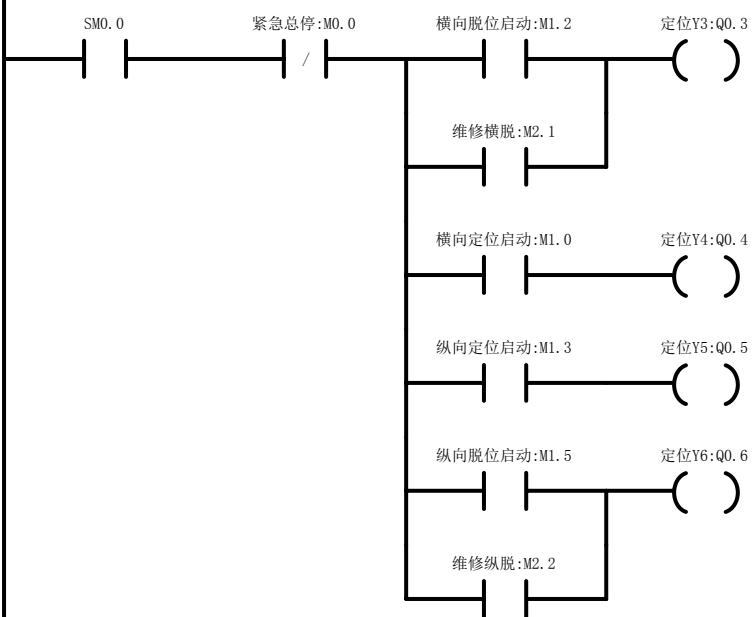
电磁阀Y2动作



符号	地址	注释
定位Y2	Q0.2	定位液压站电磁阀Y2
紧急总停	M0.0	机械式紧急停车动作
维修纵脱	M2.2	维修模式纵脱
纵向定位启动	M1.3	纵向定位
纵向脱位启动	M1.5	纵向脱位

**网络 20**

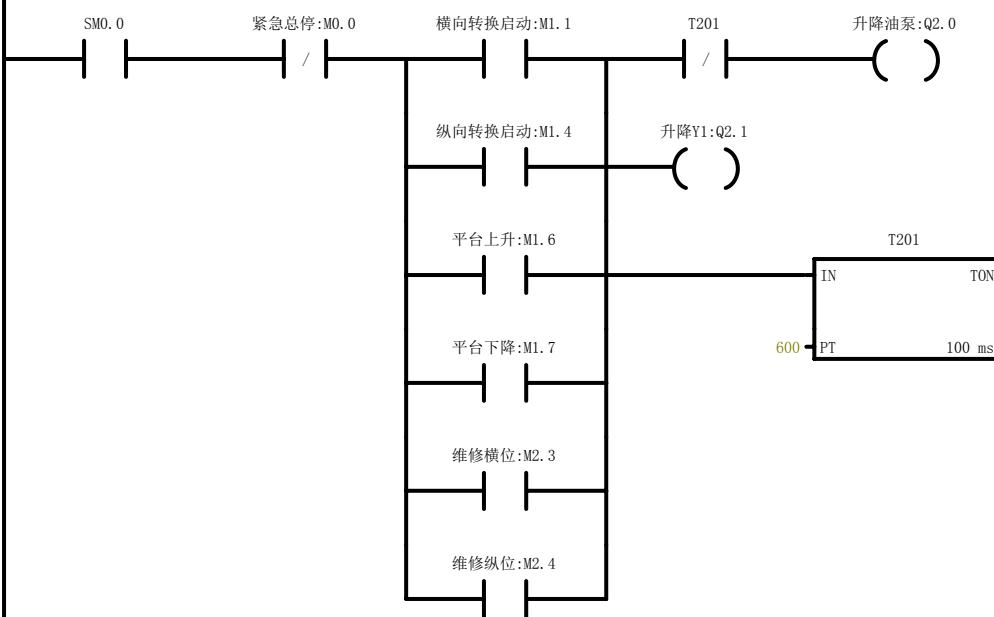
电磁阀Y3、Y4、Y5、Y6动作



符号	地址	注释
定位Y3	Q0.3	定位液压站电磁阀Y3
定位Y4	Q0.4	定位液压站电磁阀Y4
定位Y5	Q0.5	定位液压站电磁阀Y5
定位Y6	Q0.6	定位液压站电磁阀Y6
横向定位启动	M1.0	横向定位
横向脱位启动	M1.2	横向脱位
紧急总停	M0.0	机械式紧急停车动作
维修横脱	M2.1	维修模式横脱
维修纵脱	M2.2	维修模式纵脱
纵向定位启动	M1.3	纵向定位
纵向脱位启动	M1.5	纵向脱位

## 网络 21

升降油泵及电磁阀Y11



## 符号

横向转换启动
紧急总停
平台上升
平台下降
升降Y1
升降油泵
维修横位
维修纵位
纵向转换启动

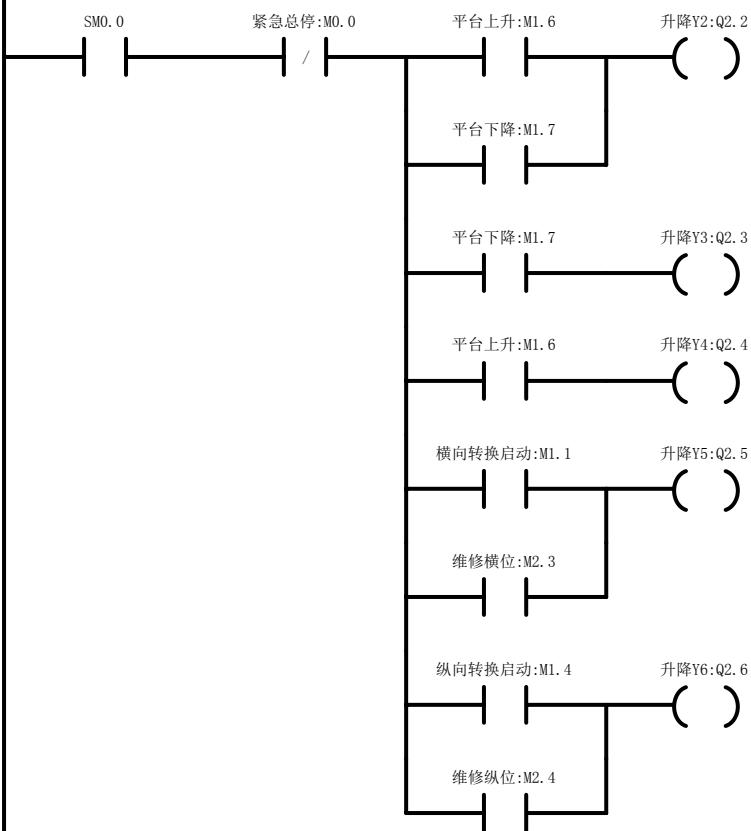
## 地址

M1.1	横向转换
M0.0	机械式紧急停车动作
M1.6	平台上升位
M1.7	平台下降位
Q2.1	升降液压站电磁阀Y1
Q2.0	油泵2启动
M2.3	维修模式横位
M2.4	维修模式纵位
M1.4	纵向转换

## 注释

网络 22

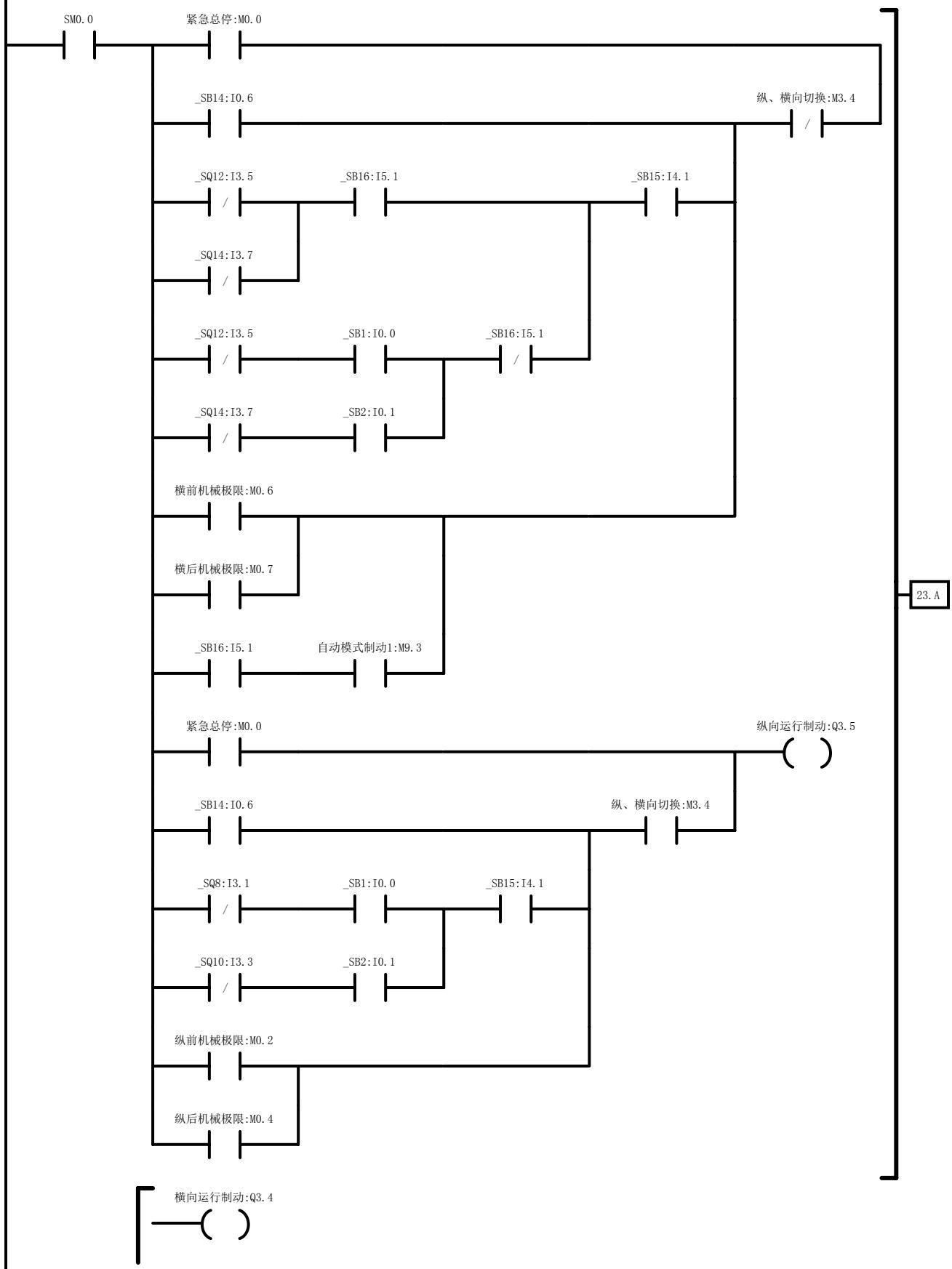
电磁阀Y12、Y13、Y14、Y15、Y16动作

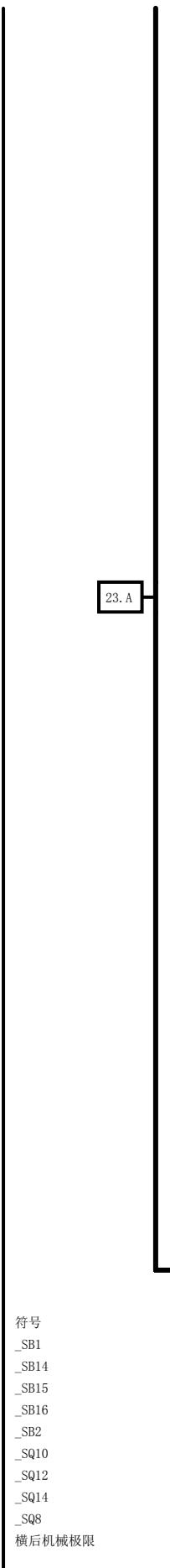


符号	地址	注释
横向转换启动	M1.1	横向转换
紧急总停	M0.0	机械式紧急停车动作
平台上升	M1.6	平台上升位
平台下降	M1.7	平台下降位
升降Y2	Q2.2	升降液压站电磁阀Y2
升降Y3	Q2.3	升降液压站电磁阀Y3
升降Y4	Q2.4	升降液压站电磁阀Y4
升降Y5	Q2.5	升降液压站电磁阀Y5
升降Y6	Q2.6	升降液压站电磁阀Y6
维修横位	M2.3	维修模式横位
维修纵位	M2.4	维修模式纵位
纵向转换启动	M1.4	纵向转换

## 网络 23

制动控制



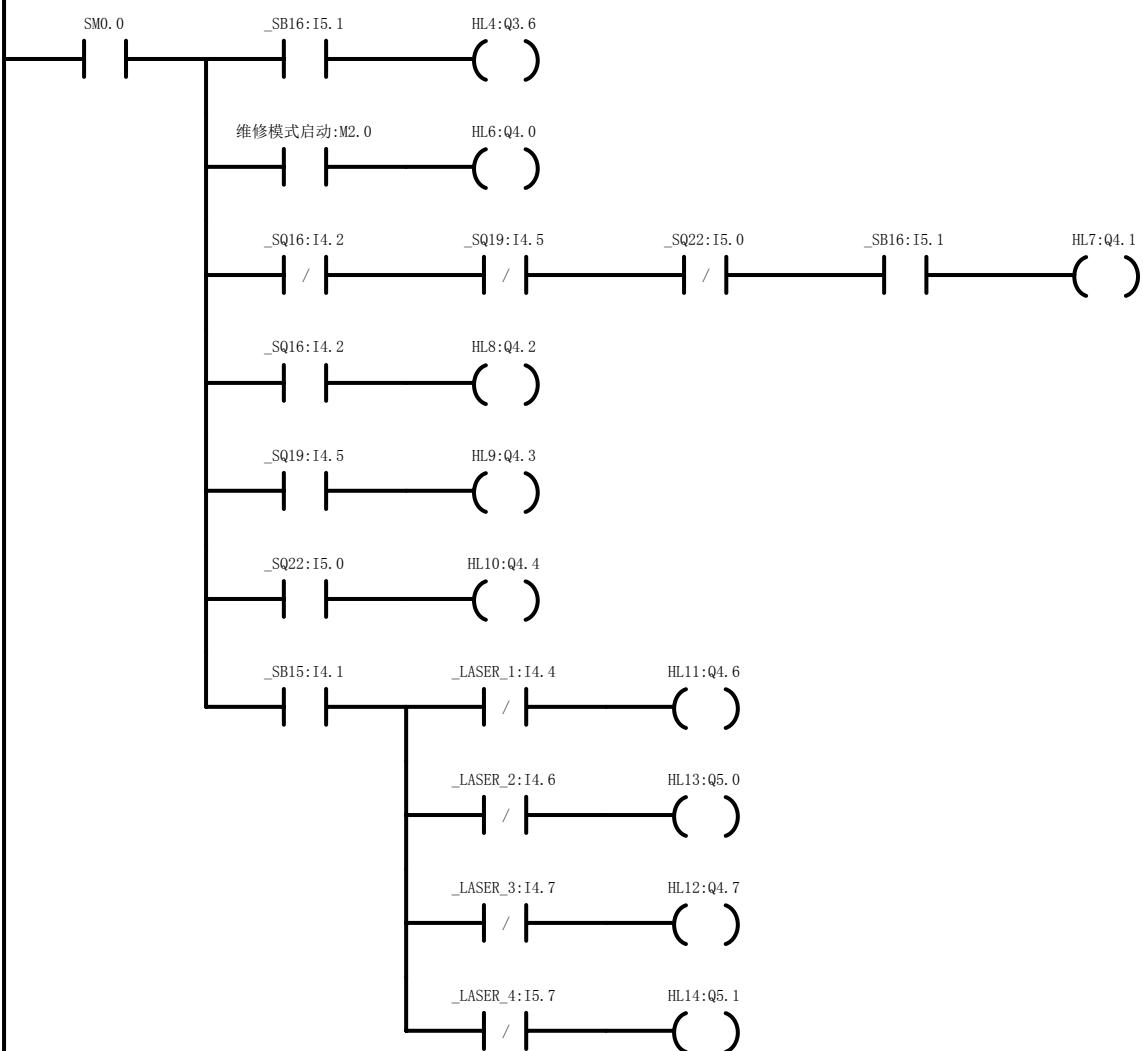


符号	地址	注释
_SB1	I0.0	前进按钮
_SB14	I0.6	手柄制动
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SB16	I5.1	自动模式、手动模式
_SB2	I0.1	后退按钮
_SQ10	I3.3	纵后急停1 (激光扫描)
_SQ12	I3.5	横前急停1 (激光扫描)
_SQ14	I3.7	横后急停1 (激光扫描)
_SQ8	I3.1	纵前急停1 (激光扫描)
横后机械极限	M0.7	横后极限1

横前机械极限	M0.6	横前极限2
横向运行制动	Q3.4	横向制动
紧急总停	M0.0	机械式紧急停车动作
自动模式制动1	M9.3	自动工位运行制动带延时释放
纵、横向切换	M3.4	纵、横向切换
纵后机械极限	M0.4	纵后极限2
纵前机械极限	M0.2	纵前极限2
纵向运行制动	Q3.5	纵向制动

## 网络 24

工作状态及报警指示



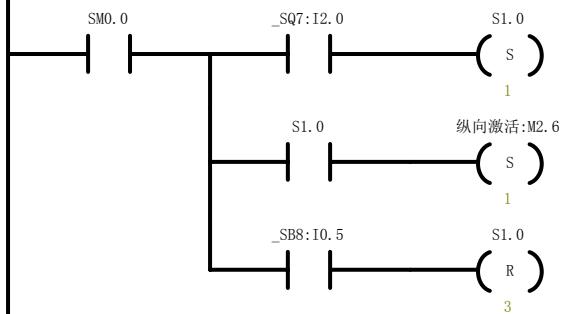
符号	地址	注释
_LASER_1	I4.4	激光报警1_SQ18
_LASER_2	I4.6	激光报警2_SQ20
_LASER_3	I4.7	激光报警3_SQ21
_LASER_4	I5.7	激光报警4_SQ23
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SB16	I5.1	自动模式、手动模式
_SQ16	I4.2	2号停止位
_SQ19	I4.5	3号停止位
_SQ22	I5.0	4号停止位
HL10	Q4.4	4号工位指示灯
HL11	Q4.6	激光报警1指示灯
HL12	Q4.7	激光报警2指示灯
HL13	Q5.0	激光报警3指示灯
HL14	Q5.1	激光报警4指示灯
HL4	Q3.6	自动、手动模式指示
HL6	Q4.0	维修模式指示
HL7	Q4.1	自动工位异常
HL8	Q4.2	2号工位指示灯
HL9	Q4.3	3号工位指示灯
维修模式启动	M2.0	维修模式转换开关

块: 纵向模式  
 作者:  
 创建时间: 2013.10.14 19:30:13  
 修改时间: 2017.10.29 19:25:32

符号	变量类型	数据类型	注释
EN	IN	BOOL	
	IN		
	IN_OUT		
	OUT		
	TEMP		

## 子程序注释

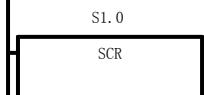
## 网络 1

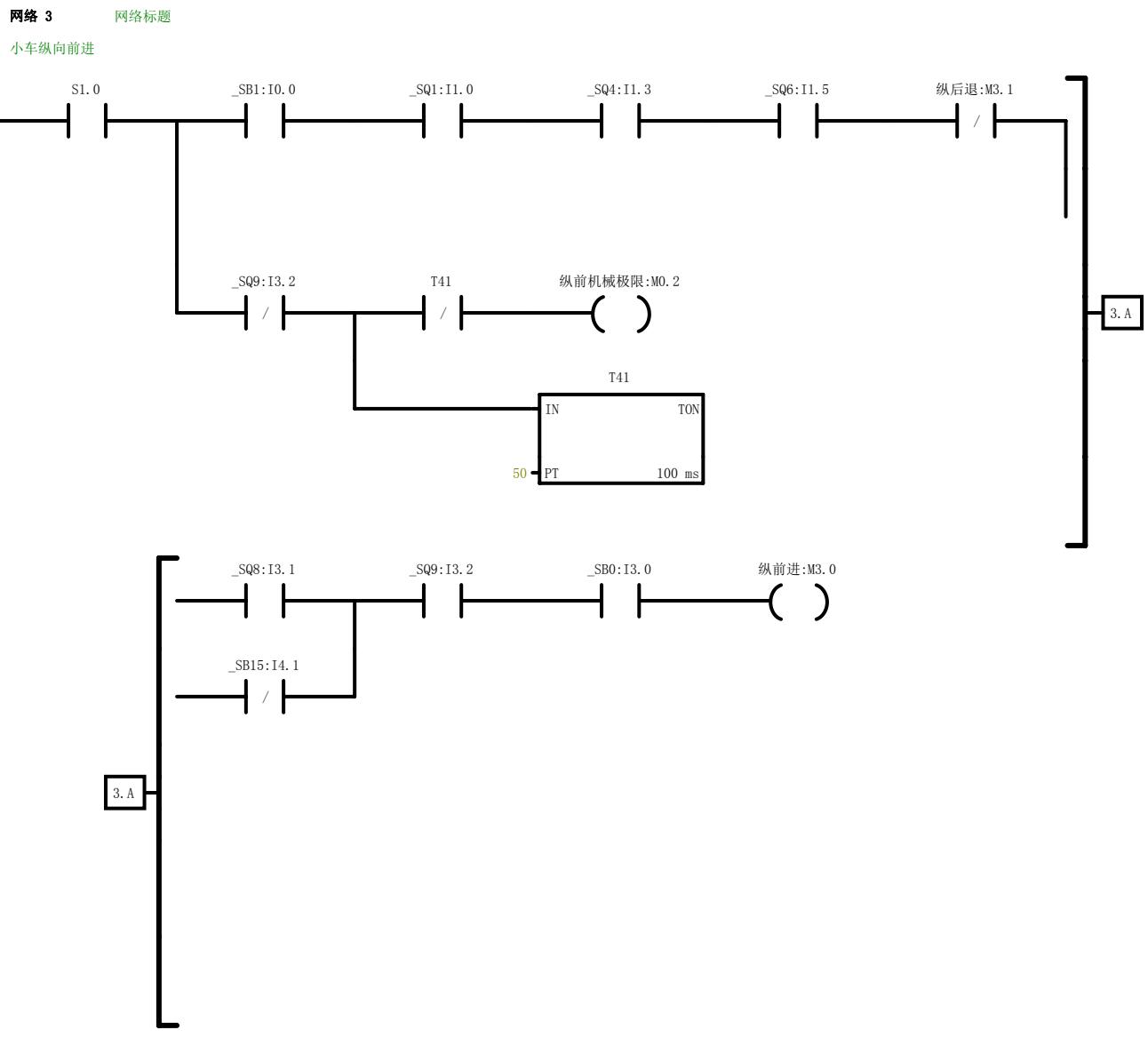


符号	地址	注释
_SB8	I0.5	纵/横向位置确认
_SQ7	I2.0	功能启动
纵向激活	M2.6	纵向激活

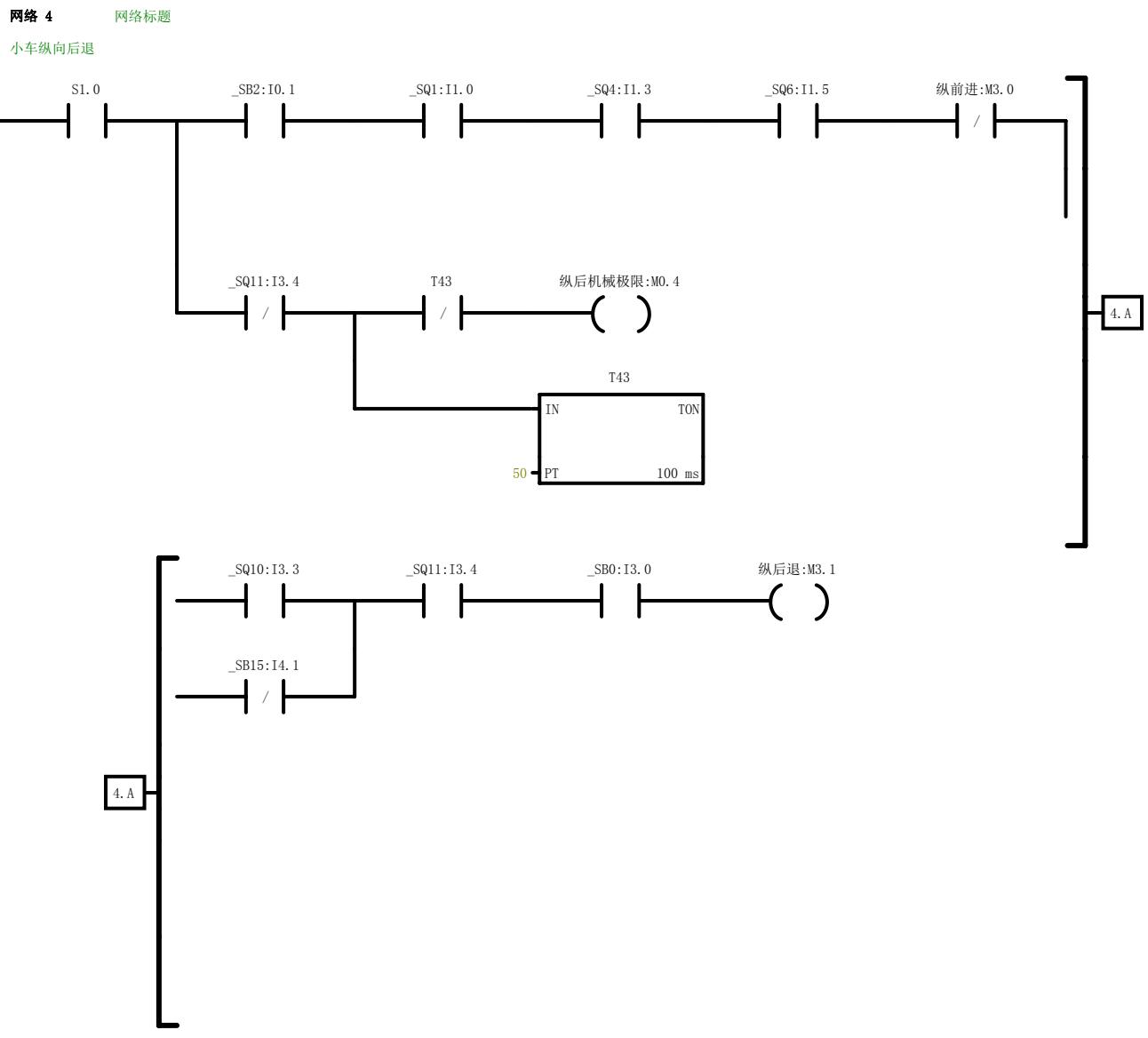
## 网络 2

## 步控1





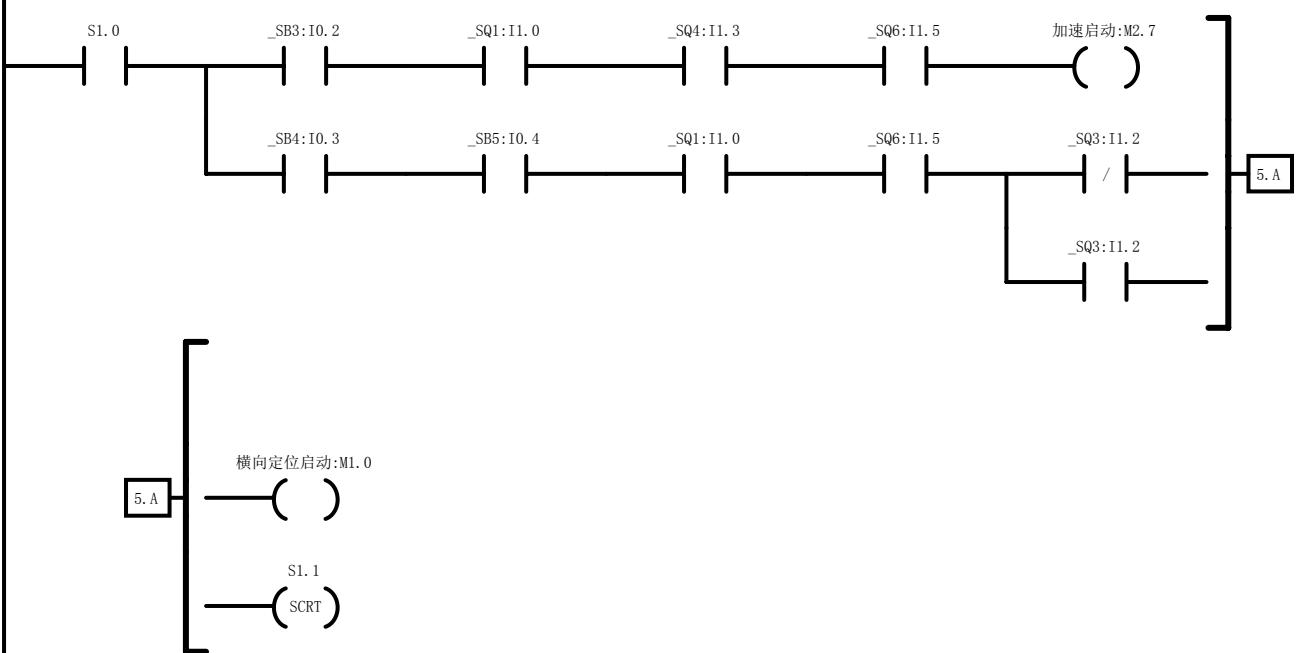
符号	地址	注释
_SB0	I3.0	紧急停车
_SB1	I0.0	前进按钮
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SQ1	I1.0	纵向位传感器
_SQ4	I1.3	横向脱位传感器
_SQ6	I1.5	纵向脱位传感器
_SQ8	I3.1	纵前急停1 (激光扫描)
_SQ9	I3.2	纵前急停2 (机械极限)
纵后退	M3.1	纵向后退
纵前机械极限	M0.2	纵前极限2
纵前进	M3.0	纵向前进



符号	地址	注释
_SB0	I3.0	紧急停车
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SB2	I0.1	后退按钮
_SQ1	I1.0	纵向位传感器
_SQ10	I3.3	纵后急停1 (激光扫描)
_SQ11	I3.4	纵后急停2 (机械极限)
_SQ4	I1.3	横向脱位传感器
_SQ6	I1.5	纵向脱位传感器
纵后机械极限	M0.4	纵后极限2
纵后退	M3.1	纵后退
纵前进	M3.0	纵前进

**网络 5** 网络标题

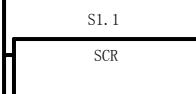
小车纵向前进/后退加速-定位（点动）



符号	地址	注释
_SB3	I0.2	加速按钮
_SB4	I0.3	1次定位按钮
_SB5	I0.4	2次定位按钮
_SQ1	I1.0	纵向位传感器
_SQ3	I1.2	横向定位传感器
_SQ4	I1.3	横向脱位传感器
_SQ6	I1.5	纵向脱位传感器
横向定位启动	M1.0	横向定位
加速启动	M2.7	加速启动

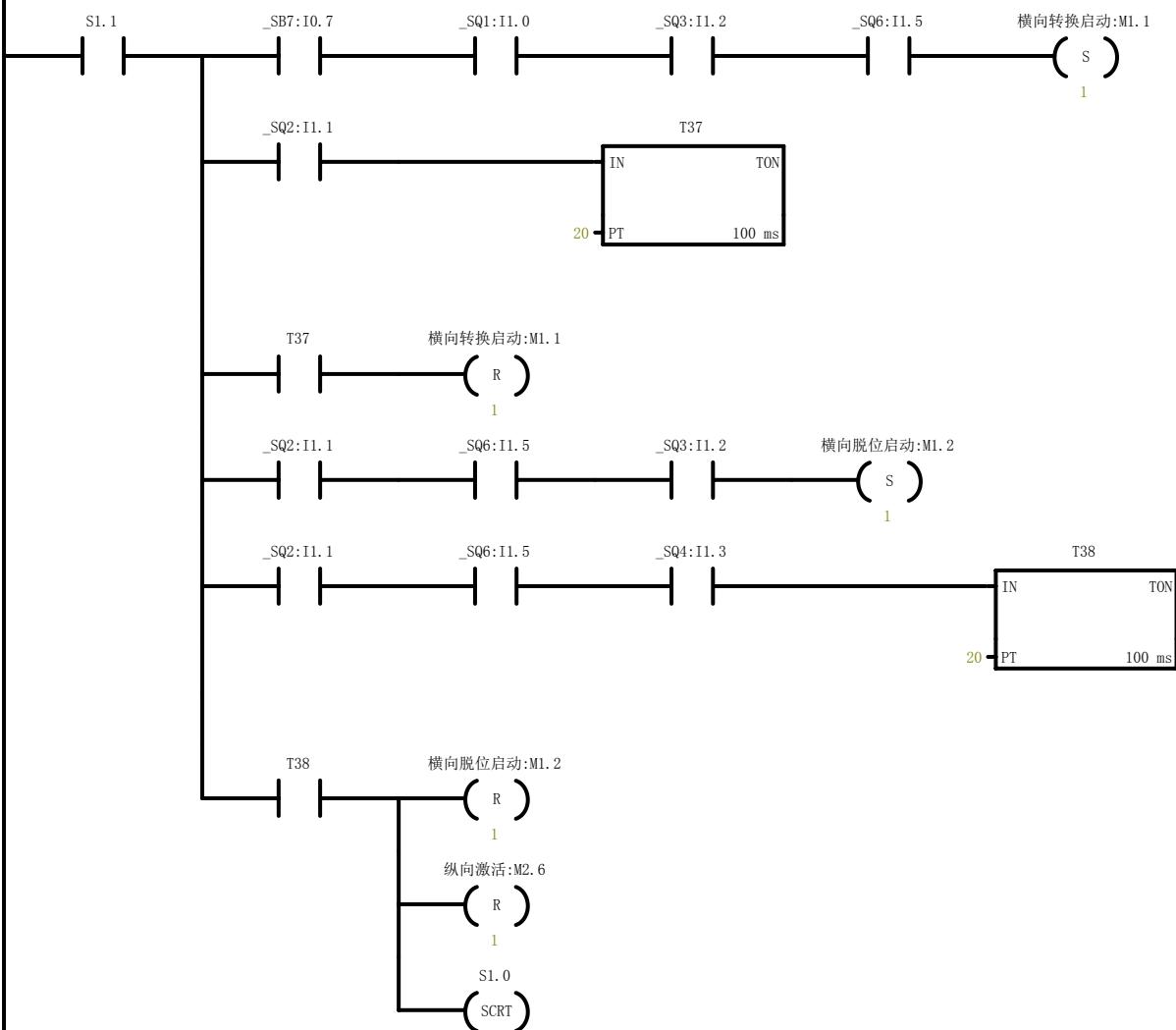
**网络 6****网络 7**

步控2



## 网络 8

横向转换启动



## 符号

\_SB7

地址

注释

I0. 7 纵/横向转换

\_SQ1

I1. 0 纵向位传感器

\_SQ2

I1. 1 横向位传感器

\_SQ3

I1. 2 横向定位传感器

\_SQ4

I1. 3 横向脱位传感器

\_SQ6

I1. 5 纵向脱位传感器

横向脱位启动

M1. 2 横向脱位

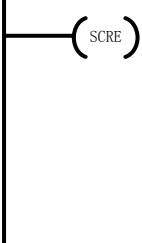
横向转换启动

M1. 1 横向转换

纵向激活

M2. 6 纵向激活

## 网络 9

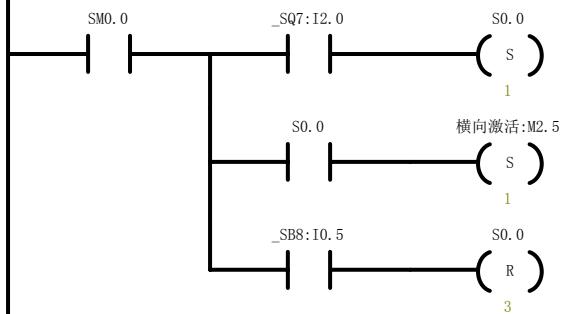


块: 横向模式  
 作者:  
 创建时间: 2013.10.14 19:54:11  
 修改时间: 2017.10.29 19:26:36

符号	变量类型	数据类型	注释
EN	IN	BOOL	
	IN		
	IN_OUT		
	OUT		
	TEMP		

## 子程序注释

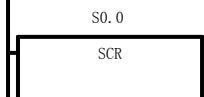
## 网络 1

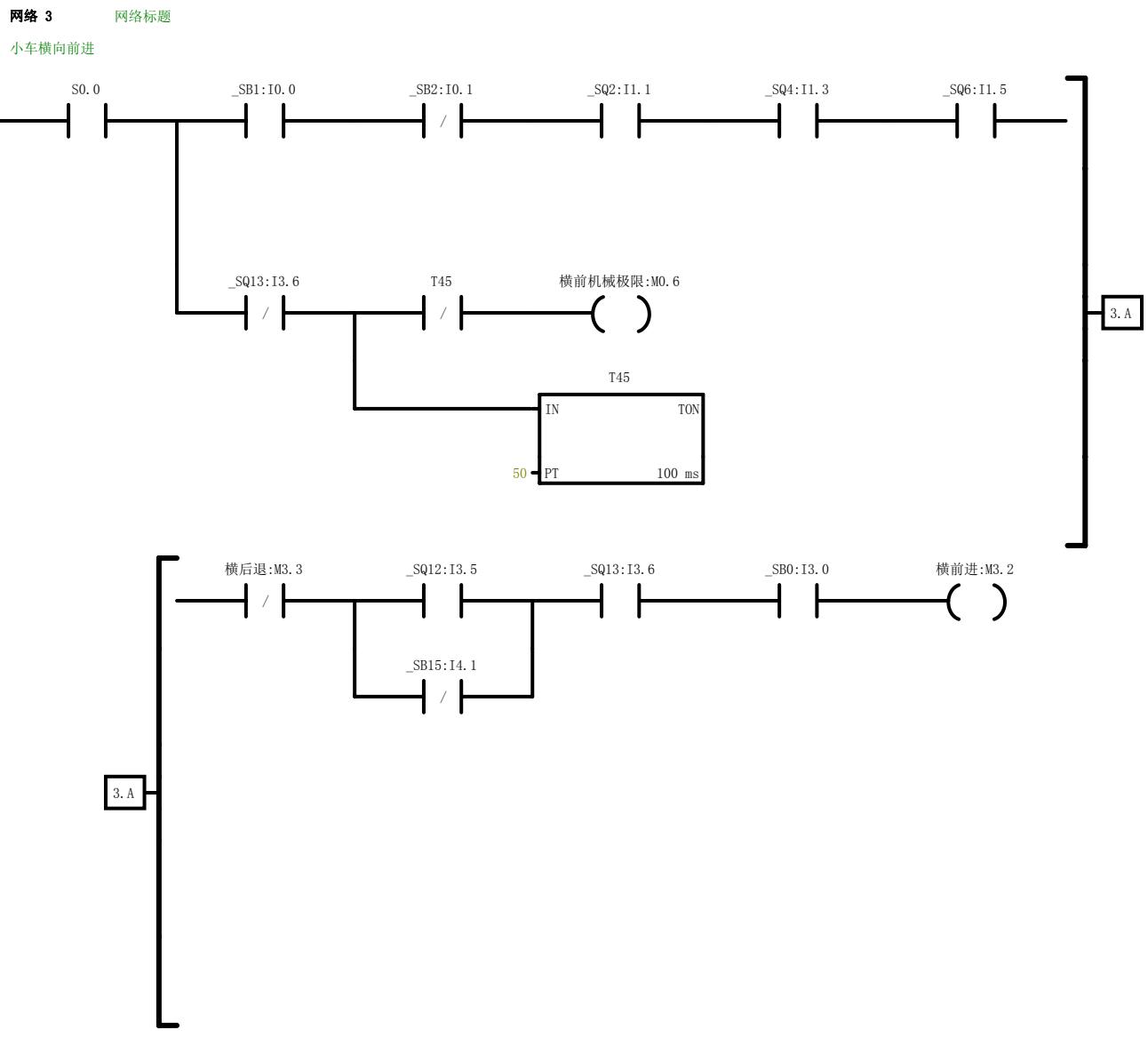


符号	地址	注释
_SB8	I0.5	纵/横向位置确认
_SQ7	I2.0	功能启动
横向激活	M2.5	横向激活

## 网络 2

## 步控1

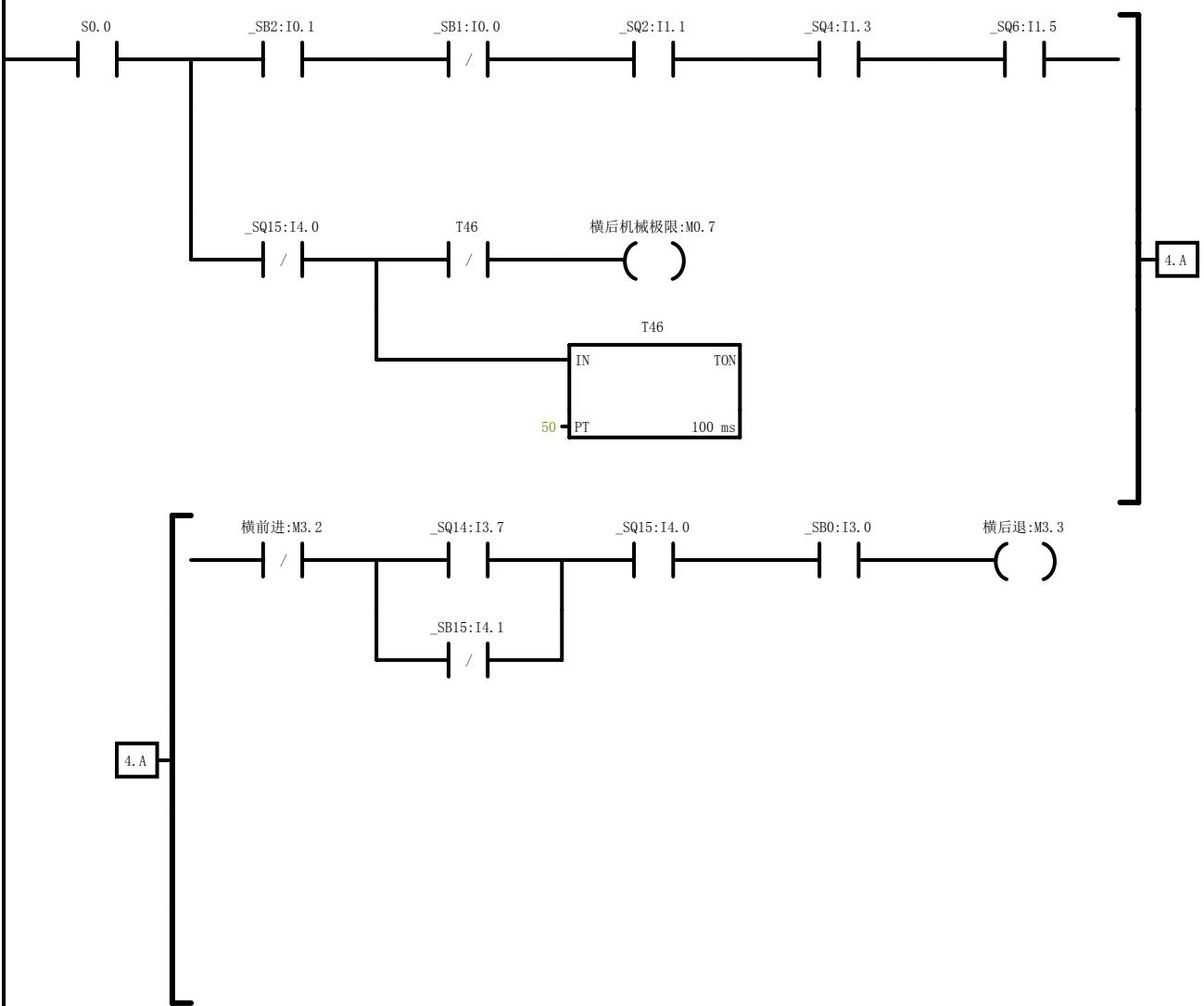




符号	地址	注释
_SB0	I3.0	紧急停车
_SB1	I0.0	前进按钮
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SB2	I0.1	后退按钮
_SQ12	I3.5	横前急停1 (激光扫描)
_SQ13	I3.6	横前急停2 (机械极限)
_SQ2	I1.1	横向位传感器
_SQ4	I1.3	横向脱位传感器
_SQ6	I1.5	纵向脱位传感器
横后退	M3.3	横向后退
横前机械极限	M0.6	横前极限2
横前进	M3.2	横向前进

## 网络 4 网络标题

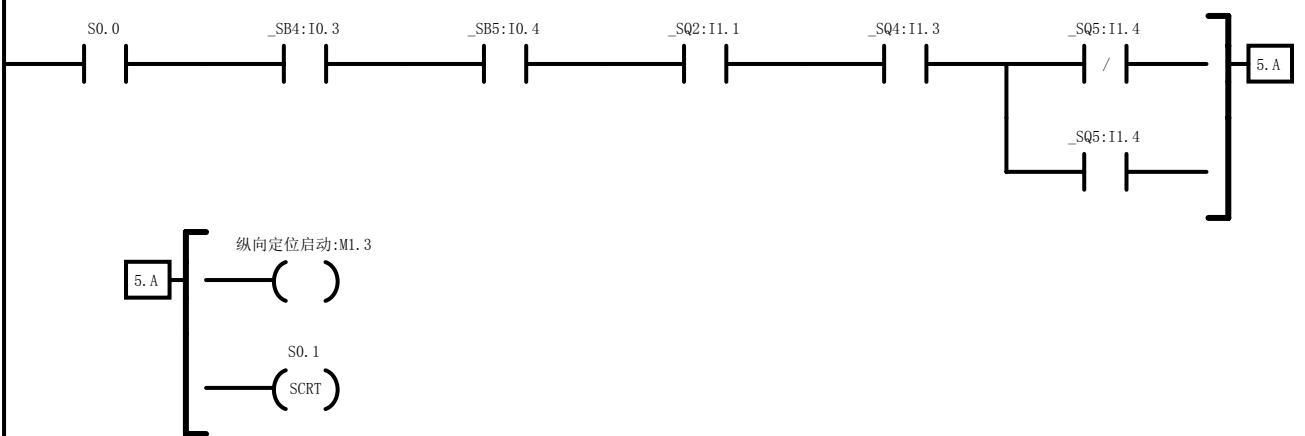
小车横向前进/后退—定位（点动）



符号	地址	注释
_SB0	I3.0	紧急停车
_SB1	I0.0	前进按钮
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SB2	I0.1	后退按钮
_SQ14	I3.7	横后急停1（激光扫描）
_SQ15	I4.0	横后急停2（机械极限）
_SQ2	I1.1	横向位传感器
_SQ4	I1.3	横向脱位传感器
_SQ6	I1.5	纵向脱位传感器
横后机械极限	M0.7	横后极限1
横后退	M3.3	横向后退
横前进	M3.2	横向前进

## 网络 5 网络标题

小车横向定位 (点动)



## 符号

\_SB4

## 地址

I0.3

## 注释

1次定位按钮

\_SB5

I0.4

2次定位按钮

\_SQ2

I1.1

横向位传感器

\_SQ4

I1.3

横向脱位传感器

\_SQ5

I1.4

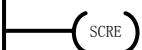
纵向定位传感器

纵向定位启动

M1.3

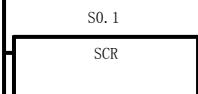
纵向定位

## 网络 6



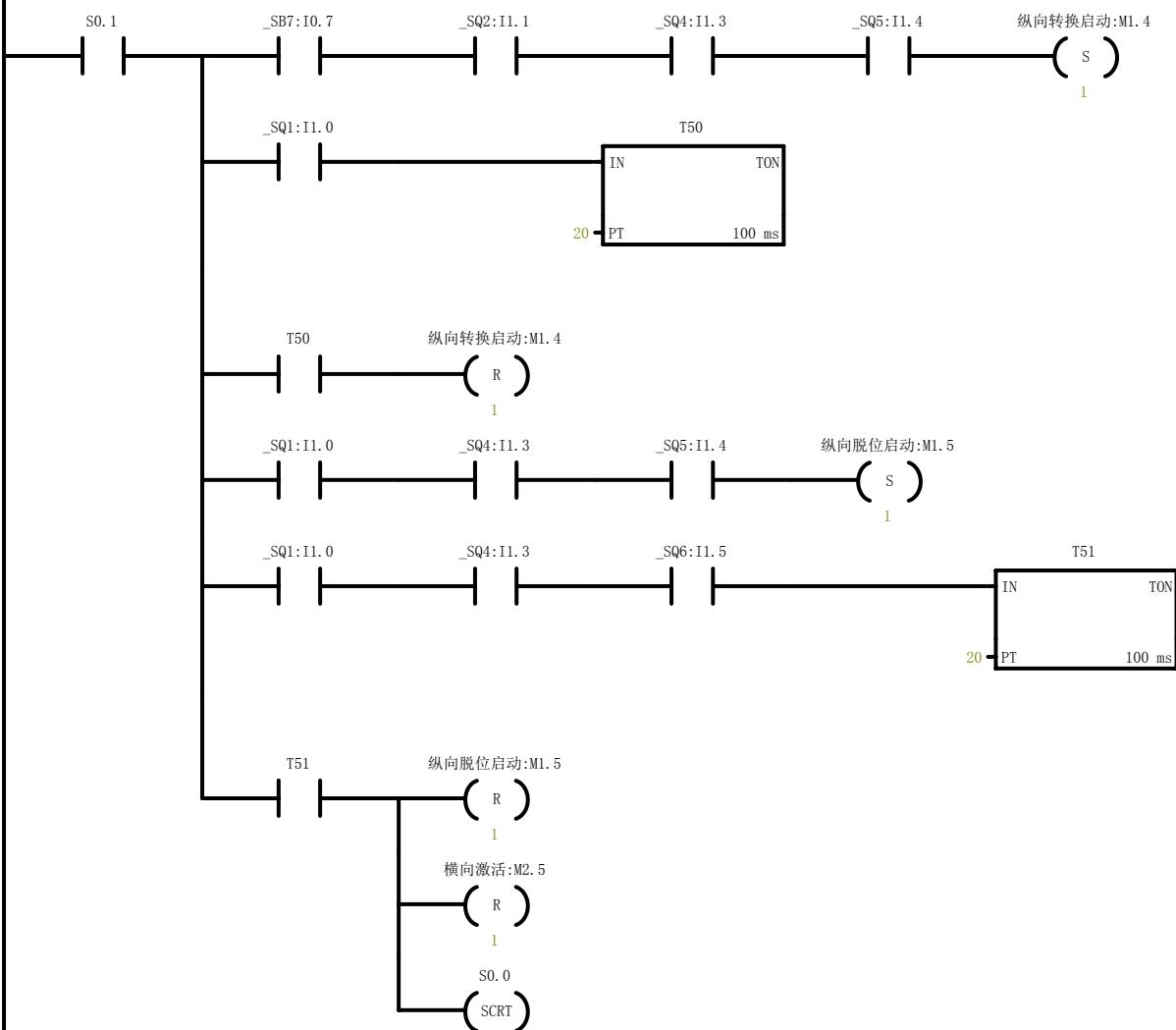
## 网络 7

步控2



## 网络 8

纵向转换启动



## 符号

\_SB7

## 地址

I0.7 纵/横向转换

\_SQ1

I1.0 纵向位传感器

\_SQ2

I1.1 横向位传感器

\_SQ4

I1.3 横向脱位传感器

\_SQ5

I1.4 纵向定位传感器

\_SQ6

I1.5 纵向脱位传感器

横向激活

M2.5 横向激活

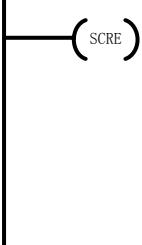
纵向脱位启动

M1.5 纵向脱位

纵向转换启动

M1.4 纵向转换

## 网络 9



块： 自动运行模式

作者：

创建时间： 2017. 08. 20 14:12:37  
修改时间： 2017. 11. 10 19:22:20

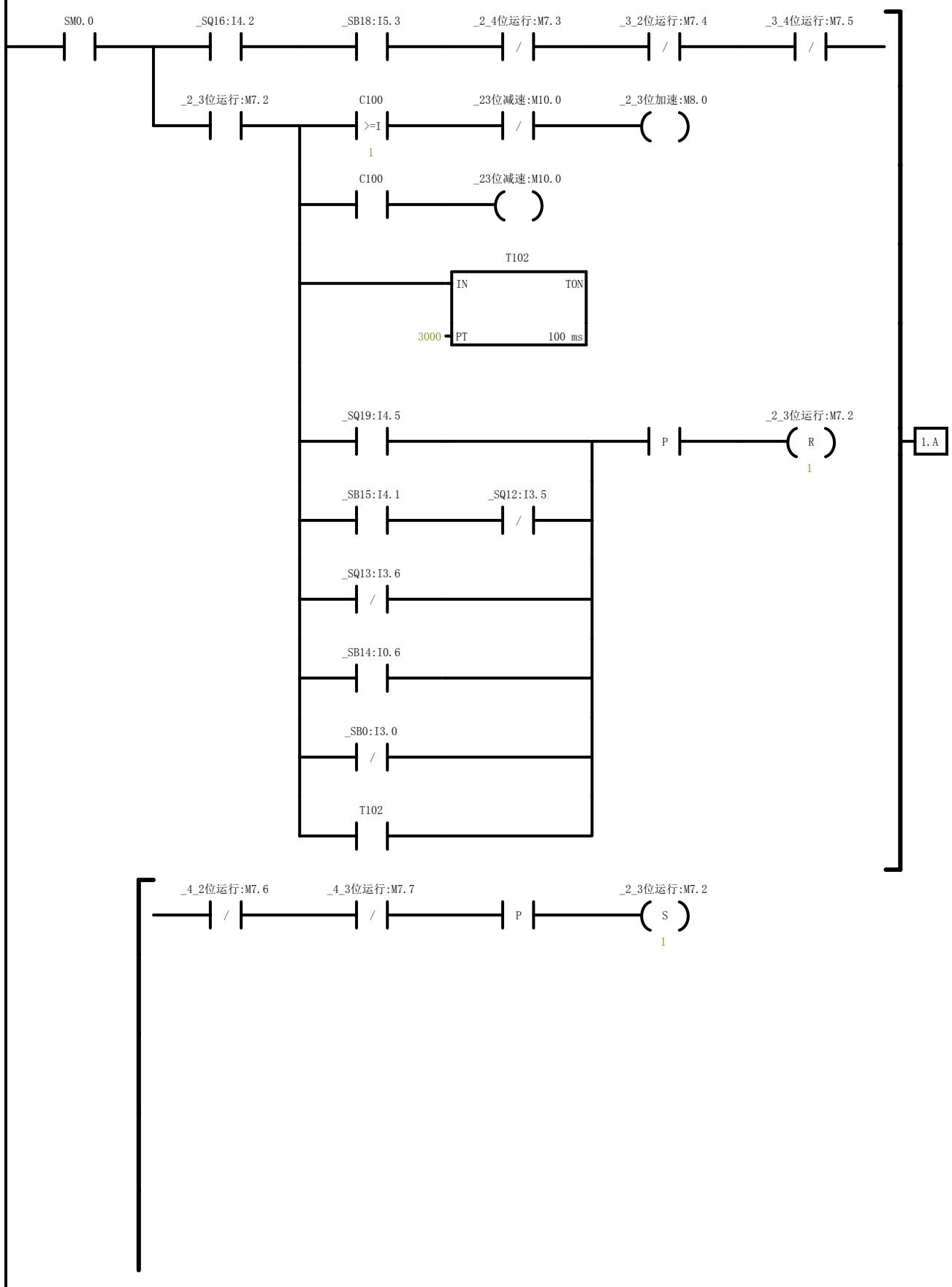
符号	变量类型	数据类型	注释
EN	IN	BOOL	
	IN		
	IN_OUT		
	OUT		
	TEMP		

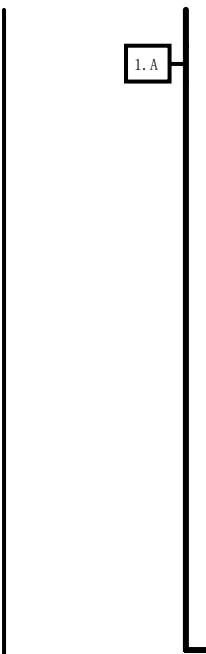
## 子程序注释

## 网络 1

## 网络标题

2号位运行至3号位

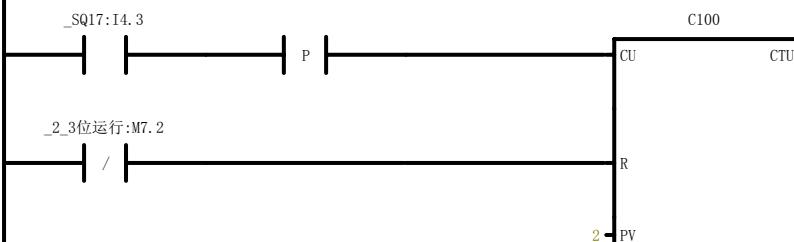




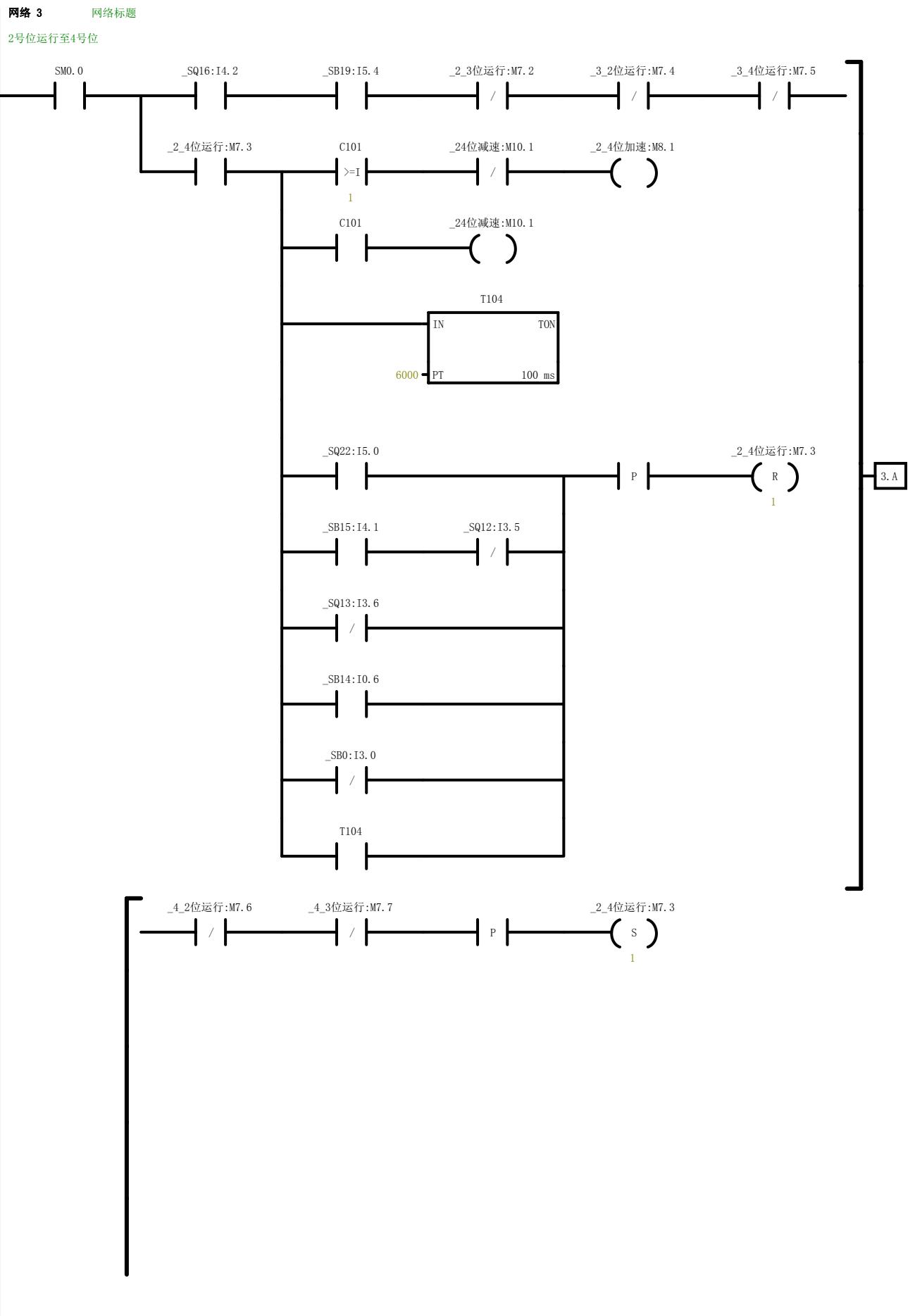
符号	地址	注释
_2_3位减速	M10.0	
_2_3位加速	M8.0	
_2_3位运行	M7.2	2号位至3号位
_2_4位运行	M7.3	2号位至4号位
_3_2位运行	M7.4	3号位至2号位
_3_4位运行	M7.5	3号位至4号位
_4_2位运行	M7.6	4号位至2号位
_4_3位运行	M7.7	4号位至3号位
_SB0	I3.0	紧急停车
_SB14	I0.6	手柄制动
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SB18	I5.3	至3号位按钮
_SQ12	I3.5	横前急停1（激光扫描）
_SQ13	I3.6	横前急停2（机械极限）
_SQ16	I4.2	2号停止位
_SQ19	I4.5	3号停止位

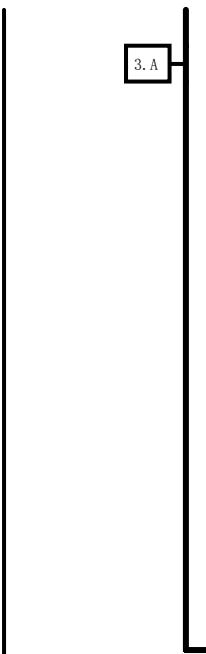
**网络 2**

2-3位减速控制



符号	地址	注释
_2_3位运行	M7.2	2号位至3号位
_SQ17	I4.3	减/加速控制

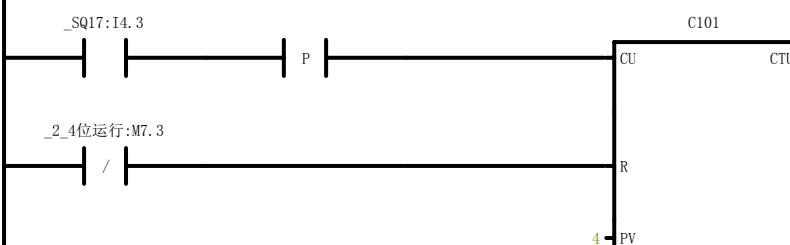




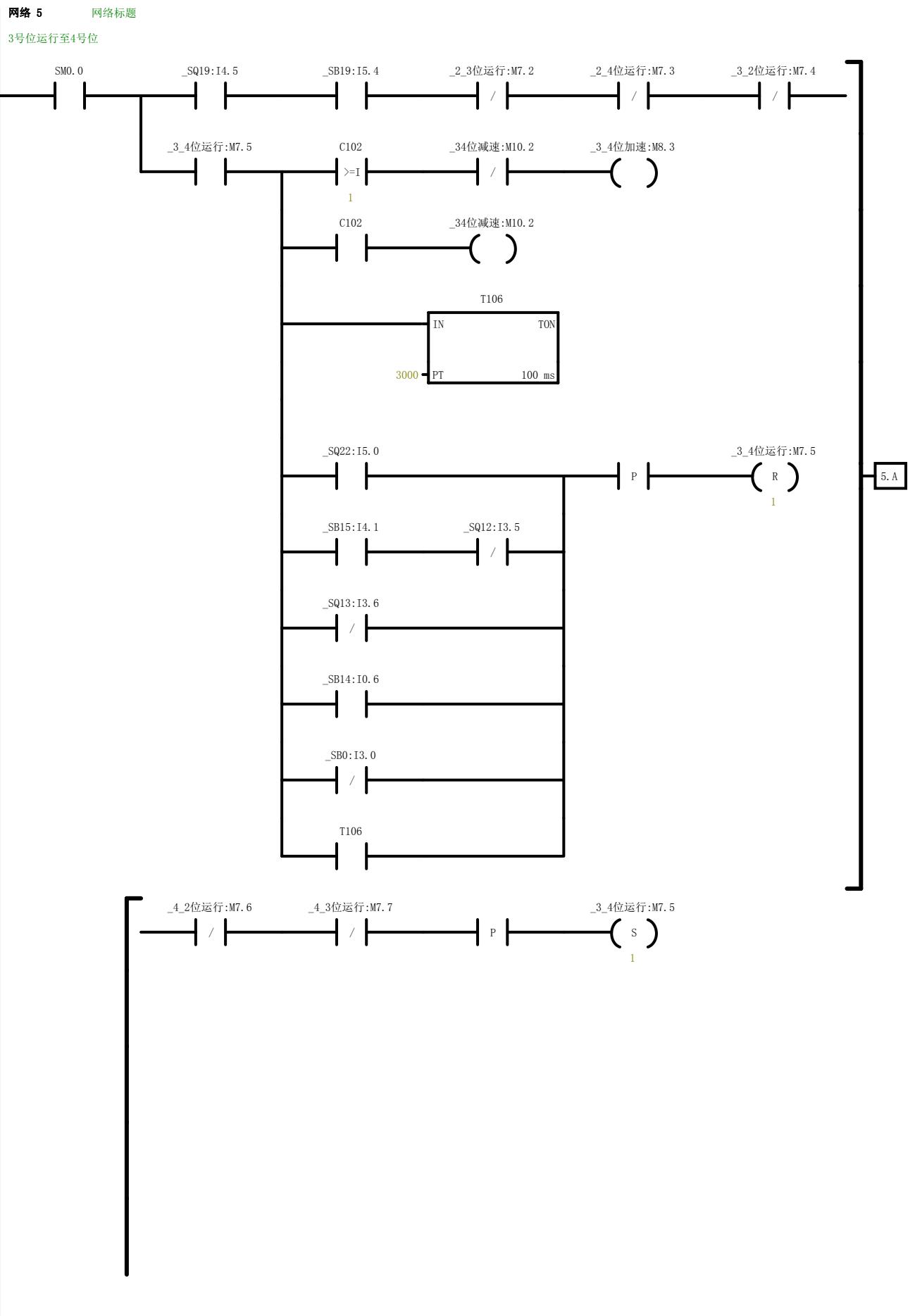
符号	地址	注释
_2_4位减速	M10.1	
_2_3位运行	M7.2	2号位至3号位
_2_4位加速	M8.1	
_2_4位运行	M7.3	2号位至4号位
_3_2位运行	M7.4	3号位至2号位
_3_4位运行	M7.5	3号位至4号位
_4_2位运行	M7.6	4号位至2号位
_4_3位运行	M7.7	4号位至3号位
_SB0	I3.0	紧急停车
_SB14	I0.6	手柄制动
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SB19	I5.4	至4号位按钮
_SQ12	I3.5	横前急停1（激光扫描）
_SQ13	I3.6	横前急停2（机械极限）
_SQ16	I4.2	2号停止位
_SQ22	I5.0	4号停止位

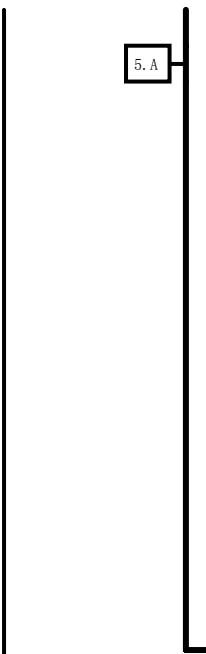
**网络 4**

2-4位减速控制



符号	地址	注释
_2_4位运行	M7.3	2号位至4号位
_SQ17	I4.3	减/加速控制

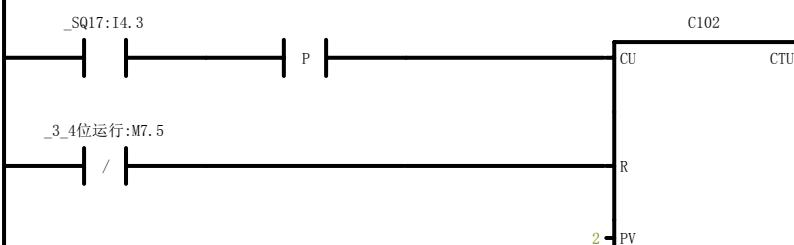




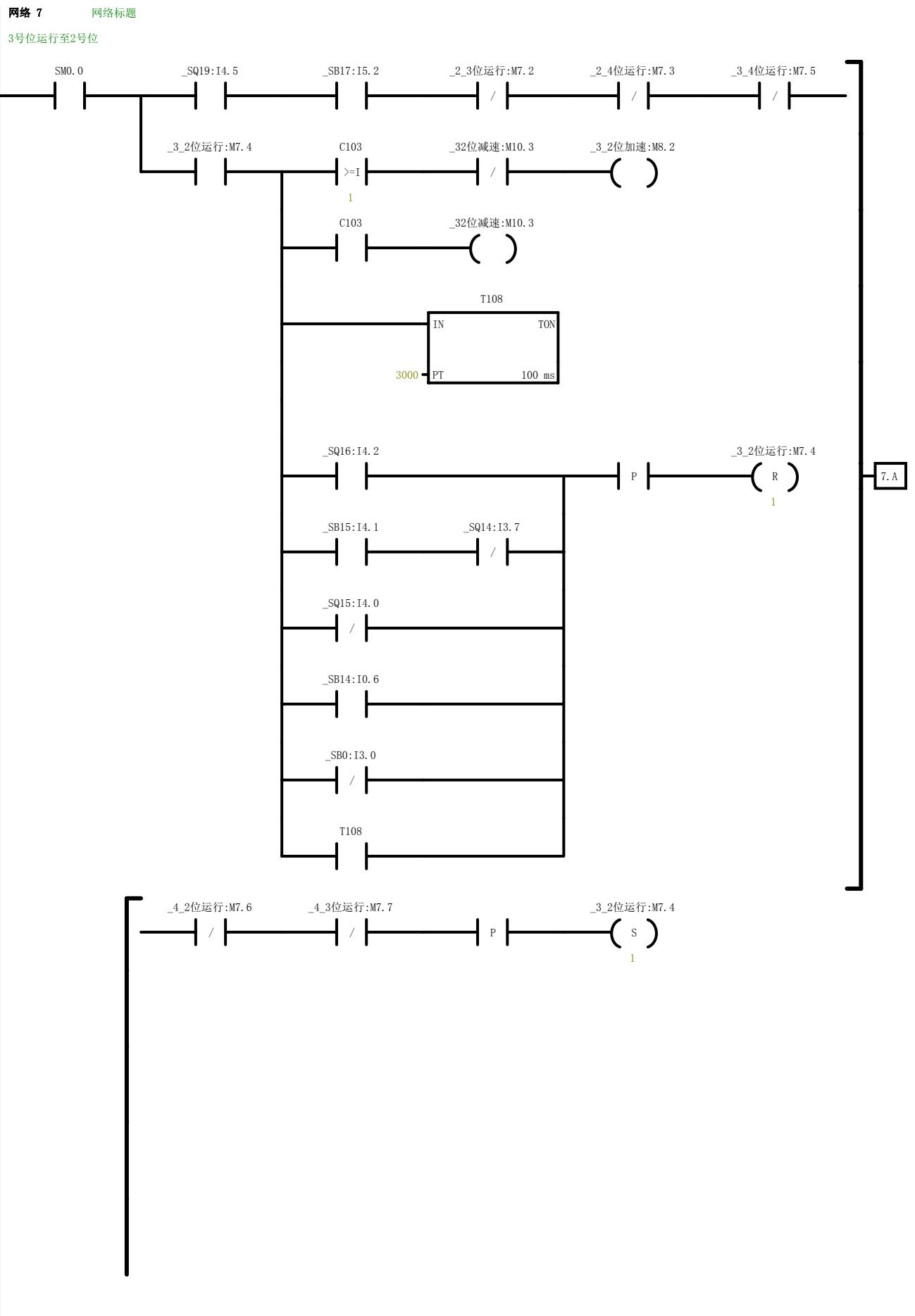
符号	地址	注释
_2_3位运行	M7.2	2号位至3号位
_2_4位运行	M7.3	2号位至4号位
_3_4位减速	M10.2	
_3_2位运行	M7.4	3号位至2号位
_3_4位加速	M8.3	
_3_4位运行	M7.5	3号位至4号位
_4_2位运行	M7.6	4号位至2号位
_4_3位运行	M7.7	4号位至3号位
_SB0	I3.0	紧急停车
_SB14	I0.6	手柄制动
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SB19	I5.4	至4号位按钮
_SQ12	I3.5	横前急停1（激光扫描）
_SQ13	I3.6	横前急停2（机械极限）
_SQ19	I4.5	3号停止位
_SQ22	I5.0	4号停止位

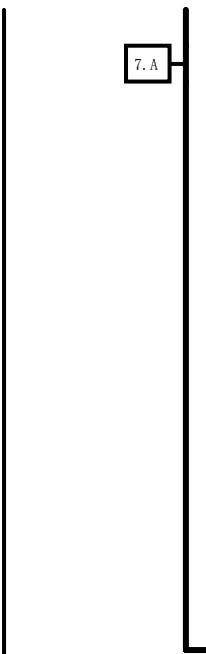
**网络 6**

3-4位减速控制



符号	地址	注释
_3_4位运行	M7.5	3号位至4号位
_SQ17	I4.3	减/加速控制

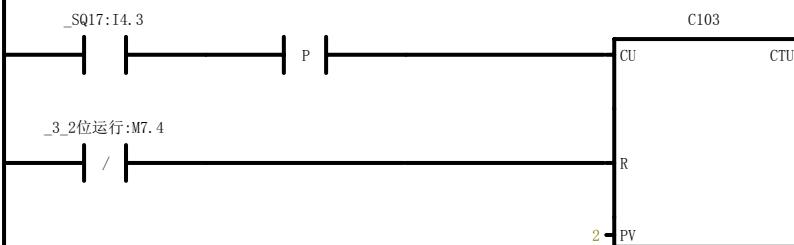




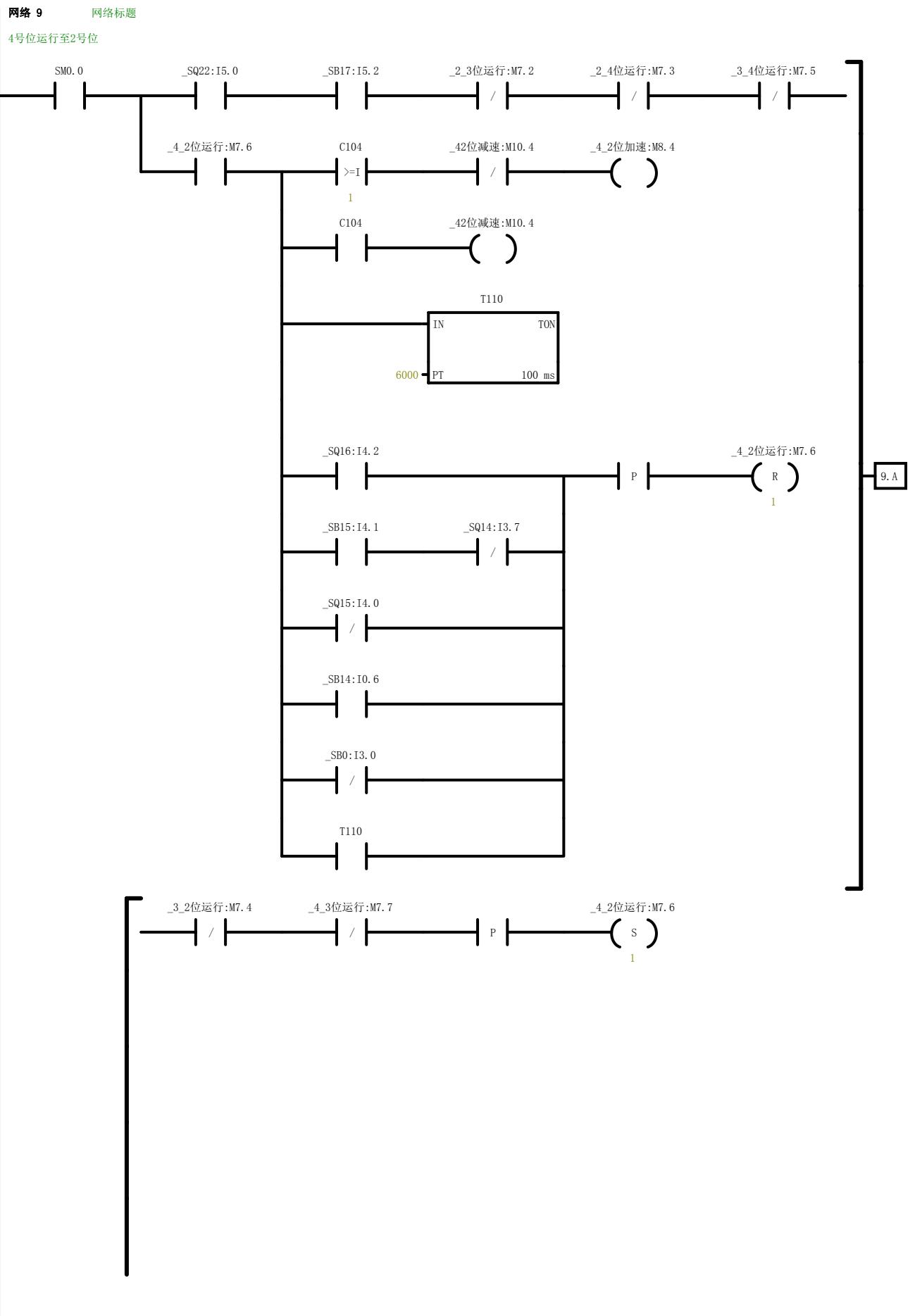
符号	地址	注释
_2_3位运行	M7.2	2号位至3号位
_2_4位运行	M7.3	2号位至4号位
_32位减速	M10.3	
_3_2位加速	M8.2	
_3_2位运行	M7.4	3号位至2号位
_3_4位运行	M7.5	3号位至4号位
_4_2位运行	M7.6	4号位至2号位
_4_3位运行	M7.7	4号位至3号位
_SB0	I3.0	紧急停车
_SB14	I0.6	手柄制动
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SB17	I5.2	至2号位按钮
_SQ14	I3.7	横后急停1（激光扫描）
_SQ15	I4.0	横后急停2（机械极限）
_SQ16	I4.2	2号停止位
_SQ19	I4.5	3号停止位

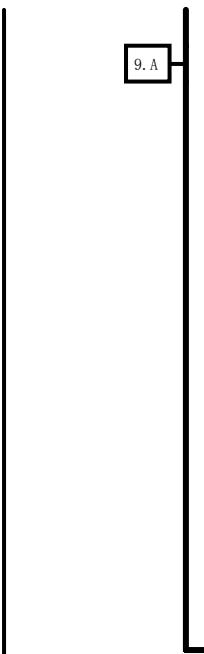
**网络 8**

3-2位减速控制



符号	地址	注释
_3_2位运行	M7.4	3号位至2号位
_SQ17	I4.3	减/加速控制

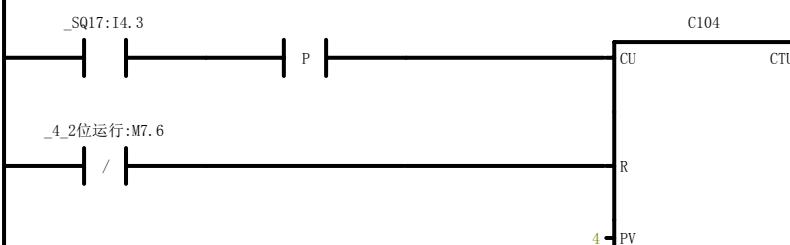




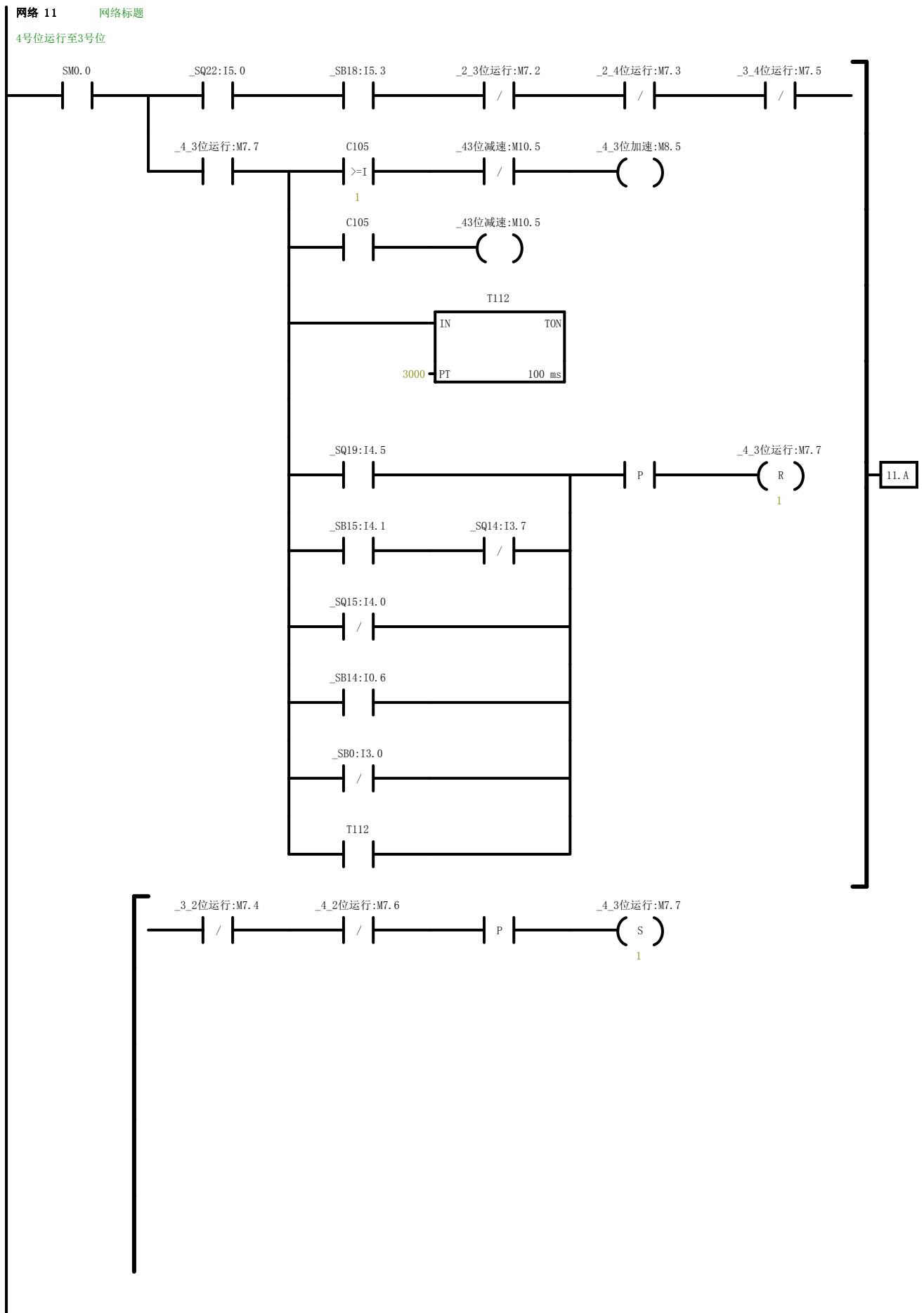
符号	地址	注释
_2_3位运行	M7.2	2号位至3号位
_2_4位运行	M7.3	2号位至4号位
_3_2位运行	M7.4	3号位至2号位
_3_4位运行	M7.5	3号位至4号位
_42位减速	M10.4	
_4_2位加速	M8.4	
_4_2位运行	M7.6	4号位至2号位
_4_3位运行	M7.7	4号位至3号位
_SB0	I3.0	紧急停车
_SB14	I0.6	手柄制动
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SB17	I5.2	至2号位按钮
_SQ14	I3.7	横后急停1（激光扫描）
_SQ15	I4.0	横后急停2（机械极限）
_SQ16	I4.2	2号停止位
_SQ22	I5.0	4号停止位

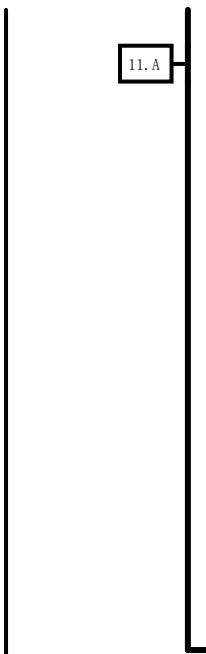
**网络 10**

4-2位减速控制



符号	地址	注释
_4_2位运行	M7.6	4号位至2号位
_SQ17	I4.3	减/加速控制

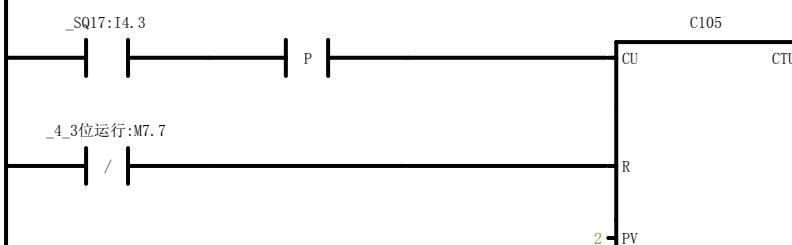




符号	地址	注释
_2_3位运行	M7.2	2号位至3号位
_2_4位运行	M7.3	2号位至4号位
_3_2位运行	M7.4	3号位至2号位
_3_4位运行	M7.5	3号位至4号位
_43位减速	M10.5	
_4_2位运行	M7.6	4号位至2号位
_4_3位加速	M8.5	
_4_3位运行	M7.7	4号位至3号位
_SB0	I3.0	紧急停车
_SB14	I0.6	手柄制动
_SB15	I4.1	激光扫描无效
_SB18	I5.3	至3号位按钮
_SQ14	I3.7	横后急停1（激光扫描）
_SQ15	I4.0	横后急停2（机械极限）
_SQ19	I4.5	3号停止位
_SQ22	I5.0	4号停止位

**网络 12**

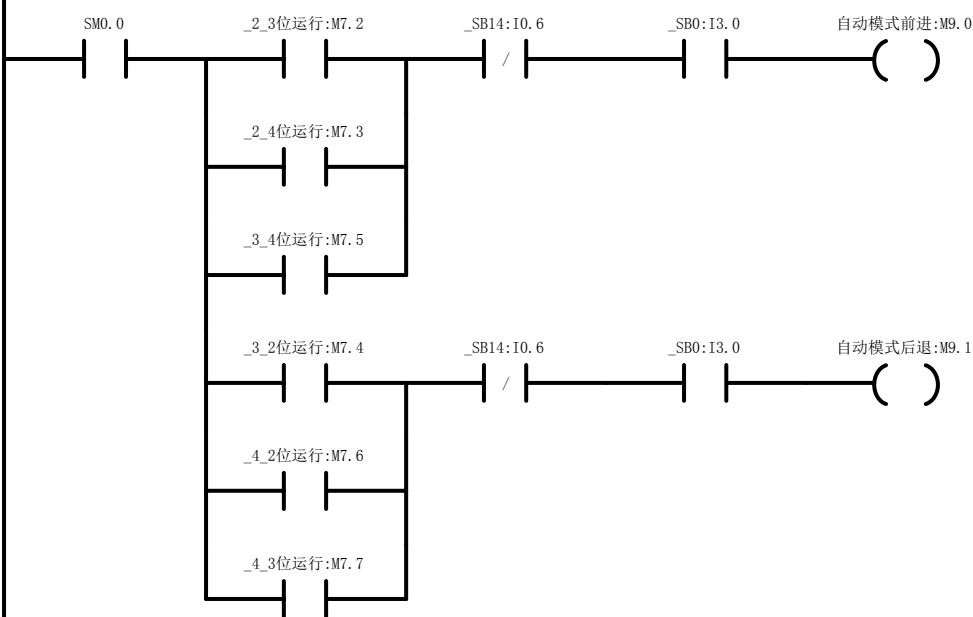
4-3位减速控制



符号	地址	注释
_4_3位运行	M7.7	4号位至3号位
_SQ17	I4.3	减/加速控制

## 网络 13

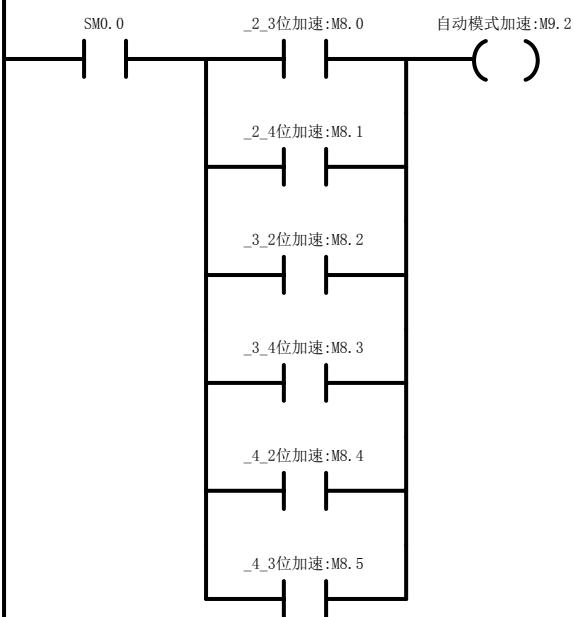
自动模式模式下前进与后退



符号	地址	注释
_2_3位运行	M7.2	2号位至3号位
_2_4位运行	M7.3	2号位至4号位
_3_2位运行	M7.4	3号位至2号位
_3_4位运行	M7.5	3号位至4号位
_4_2位运行	M7.6	4号位至2号位
_4_3位运行	M7.7	4号位至3号位
_SB0	I3.0	紧急停车
_SB14	I0.6	手柄制动
自动模式后退	M9.1	
自动模式前进	M9.0	

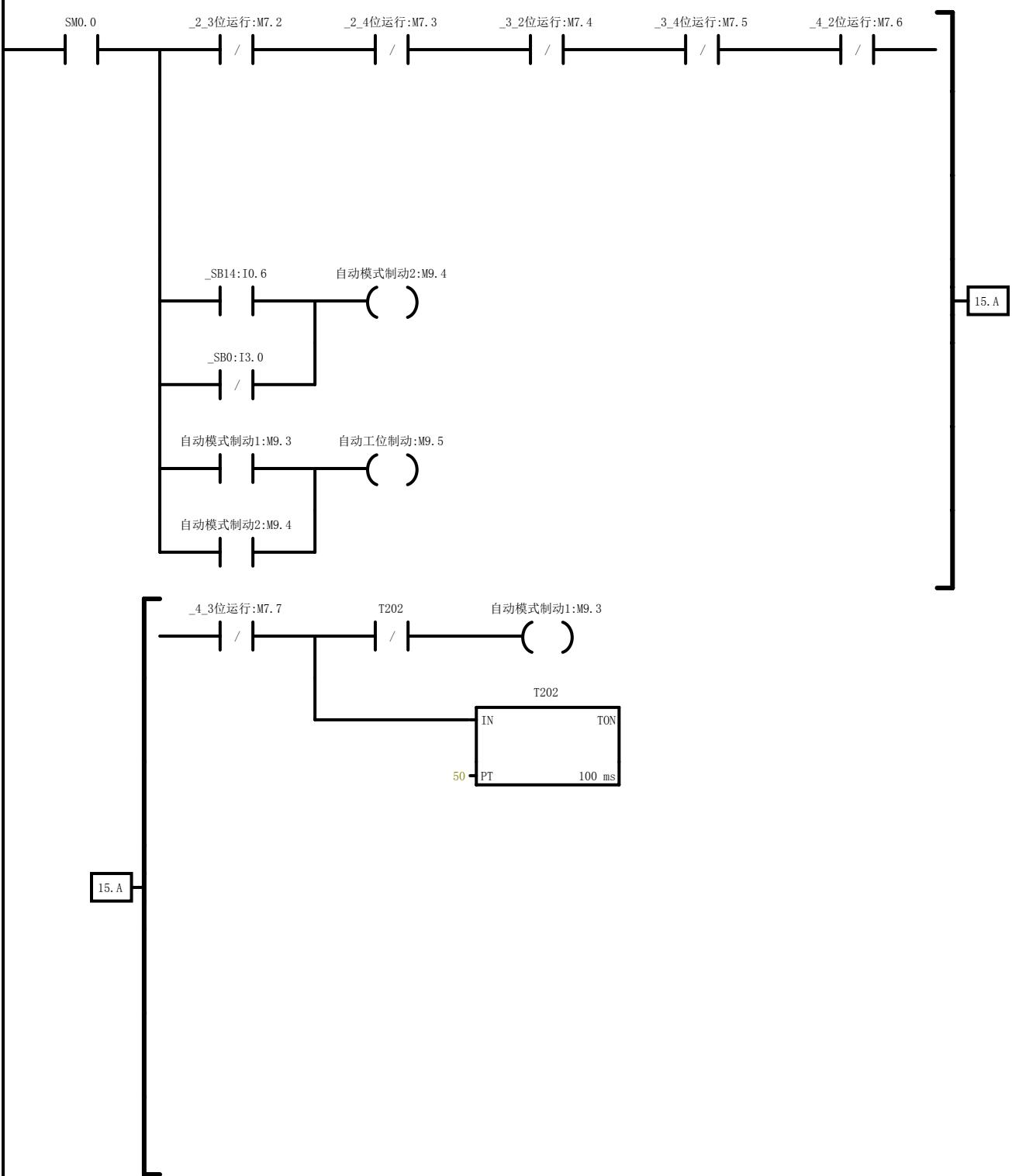
## 网络 14

自动模式下小车加速与减速



符号	地址	注释
_2_3位加速	M8.0	
_2_4位加速	M8.1	
_3_2位加速	M8.2	
_3_4位加速	M8.3	
_4_2位加速	M8.4	
_4_3位加速	M8.5	
自动模式加速	M9.2	

网络 15



符号	地址	注释
_2_3位运行	M7.2	2号位至3号位
_2_4位运行	M7.3	2号位至4号位
_3_2位运行	M7.4	3号位至2号位
_3_4位运行	M7.5	3号位至4号位
_4_2位运行	M7.6	4号位至2号位
_4_3位运行	M7.7	4号位至3号位
_SB0	I3.0	紧急停车
_SB14	I0.6	手柄制动

自动工位制动	M9.5
自动模式制动1	M9.3
自动模式制动2	M9.4

自动工位运行制动带延时释放  
自动工位运行带手柄制动及急停

**网络 16**

纵向轨道超位运行故障报警



块: SBR\_3  
作者:  
创建时间: 2017.09.04 19:36:30  
修改时间: 2017.09.04 19:38:13

符号	变量类型	数据类型	注释
EN	IN	BOOL	
	IN		
	IN_OUT		
	OUT		
	TEMP		

子程序注释

网络 1 网络标题

网络注释



块: INT\_0  
作者:  
创建时间: 2013.10.14 19:30:13  
修改时间: 2013.10.14 19:30:13

符号	变量类型	数据类型	注释
	TEMP		

中断程序注释

网络 1 网络标题

网络注释

